R-HOSSEINI.IR

امیر کبیر
تکمیلی
سنجش

آمادگی آزمون کارشناسی ارشد

اونیورسال

ویرایش و تدوین : گروه مولفان سنجش تکمیلی امیر کبیر

www.sanjeshEtakmili.com

R-HOSSEINI.IR

سنجش تکمیلی امیرکبیر

داوطلب گرامی محتویات این مجموعه با توجه به رشته شما ممکن است شامل یک یا چند مورد از موارد زیر باشد:

۱- جزوات نکته و تست

۲- جزوات خلاصه مباحث درسی

۳- جزوات چکیده مطالب درسی

٤- جزوات نکته ها و روشها

٥- جزوات نکات کلیدی

٦- جزوات نکات برتر کنکوری

۷- جزوات نکات تکمیلی

۸- جزوات دانشگاهی دانشگاه های (شریف، امیرکبیر، علم و صنعت، خواجه نصیر، تهران، شهید بهشتی، ایران، علامه طباطبایی، علوم تحقیقات، مشهد، شیراز، اصفهان و تبریز)

برای خواندن مطالب بهتر است از جزوات کاملتر و جزئی تر شروع کنید و در نهایت به جزوات کم حجم تر و کلی تر برسید. مطالب جزوات به موازات هم می توانند خوانده شوند. منوط به اینکه مبحث مشترک در جزوات در یک روز خوانده نشود. مثلاً اگر از جزوه ۱ مطلب x را می خوانید مطالعه مطلب x را از جزوه ۲ به روزی دیگر موکول کنید. خواندن تمام مطالب ارسالی، تکمیل کننده و تثبیت کننده مباحث درسی می باشد. در ضمن با خواندن مطالب ارسالی، شما از مطالعه هر گونه کتاب و جزوه دیگر بی نیاز می شوید. انتخاب جزوات و مطالب ارسالی هدفمند بوده و در گزینش آنها از مشاوره و تجربه رتبه برتر سال های گذشته استفاده شده است گاهی ممکن است بعضی از مباحث در جزوات متفاوت، تکراری بوده یا با مطالب دیگر همپوشانی داشته باشند که هدف این امر مرور و ملکه ذهن شدن این مطالب است. برای آشنایی با میزان تسلط خود بر روی دروس خوانده شده، به صورت اکید توصیه می شود که در کنکور آزمایشی موسسات شرکت کنید تا قبل از کنکور اصلی بتوانید ضعف های خود را یافته و آنها را اصلاح کنید.

www.sanjeshEtakmili.com

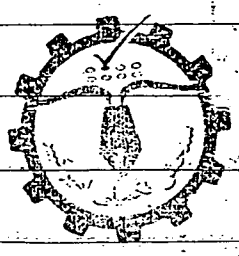
سایت سنجش تکمیلی دات کام به عنوان معتبرترین سایت مرجع اطلاع رسانی مقاطع تکمیلی وظیفه توزیع اطلاعات مواد را به عهده دارد تا داوطلبان در شرایطی برابر رقابت سپری کنند

R-HOSSEINI.IR

بسمه تعالی

استاد سال عودی — دانشگاه امیرکبیر - دکتر رازفر

کتاب مرجع : Technology of machine tools — S.F.krar — T.W.os



ماشینهای تراش — Turning machines

۱- ماشینهای تراش و متعلقات آن

۲- عملیات تراشکاری و پارامترهای ماشینکاری

۳- خروط تراشی

۴- پیچ تراشی

۵- گیربکسهای سرعت

ماشینهای مته — drilling machines

۱- ماشینهای مته و متعلقات آن

۲- عملیات مته کاری و پارامترهای آن

۳- انواع مته - برقوها - قلاویز

۴- آنالیز پارامترهای مختلف برمه کاری

ماشینهای فرز — Milling machines

۱- ماشینهای فرز و متعلقات آن

۲- عملیات فرزکاری و پارامترهای آن

۳- چرخ دنده ها (چرخ دنده ساده - چرخ دنده مارپیچ - چرخ دنده خروطی - چرخ دنده حلزونی - تیغ فرزها)

۱-۳ دستگاه تقسیم

۲-۳ چرخ دنده ساده

۳-۳ چرخ دنده اضافی

ماشینهای سنگ — Grinding machines

۱- ماشینهای سنگ و متعلقات آن

۲- عملیات سنگ زنی و پارامترهای آن

R-HOSSEINI.IR

ماشینکاری، عملیاتی است طی آن براده یا لایه‌ای از قطعه‌ای جدا می‌شود.

ماشینهای تراش برای کارهای مدور استفاده می‌شود به جز مواردی که نشان داده می‌شود. این قطعات عمومی را نیز تراش داد.

دستگاه تراش دارای سه نوع کریاس است از پایین به بالا: کریاس پیچ‌بری، کریاس پیشروی، کریاس سرعت.

موتور دستگاه در پایین دستگاه زیر کریاسها قرار دارد که بوسیله تسمه نیرو را به کریاسها منتقل می‌کند.

انواع ماموت در ماشین تراش: ۱ طولی ۲ عرضی ۳ فرمانی

محور پیشروی و محور پیچ‌بری دو محور دستگاه تراش هستند.

حرکت از محور پیشروی (محور بار) بوسیله چند چرخ‌دنده معمولی و یک چرخ‌دنده حلزونی و یک چرخ‌دنده شانه‌ای که در زیر میز دستگاه می‌باشد به میز منتقل می‌شود و برای حرکت عرضی و طولی میز یک مکانیزم حرکت را از محور به میز دستگاه منتقل می‌کند. با این تفاوت که یک چرخ‌دنده واسطه برای حرکت طولی یا عرضی در مکانیزم تغییر می‌کند.

انواع قطعه‌گیرداری: ۳ نظام، ۴ نظام، صفحه نظام، صفحه مرغک، ۳ نظام مغناطیسی، ۳ نظام ۳ فک دارد که فکهایش با هم حرکت می‌کنند.

در ۴ نظام فکها هر کدام مستقل حرکت می‌کنند بنابراین قطعات غیرمدور را نیز می‌توان با این نوع قطعه‌گیر گرفت. ولی ۴ نظامها برای هم هستند که ۴ فک آنها با هم حرکت می‌کنند.

در صفحه نظام قطعه‌کار بوسیله پیچ روی شیارهای صفحه نظام محکم می‌شود و می‌توان بوسیله آن قطعات غیرمدور را روی دستگاه بست. همچنین با نظام مغناطیسی نیز می‌توان قطعات غیرمدور را روی دستگاه بست.

صفحه مرغک، مرغکی است که روی سه نظام بسته می‌شود و همراه با مرغک قطعه را محکم می‌کند برای اینکه دور کاملاً قطعه مستقل شود از یک کله‌گی استفاده می‌شود که دور را از صفحه مرغک به قطعه‌کار منتقل می‌کند. برای کارهای دقیق از مرغک به مرغک استفاده می‌شود.

مرغک دو نوع است: ثابت و دوار.

ابزار گیر ممکن است یک یا چند ابزار را در آن واحد بگیرد.

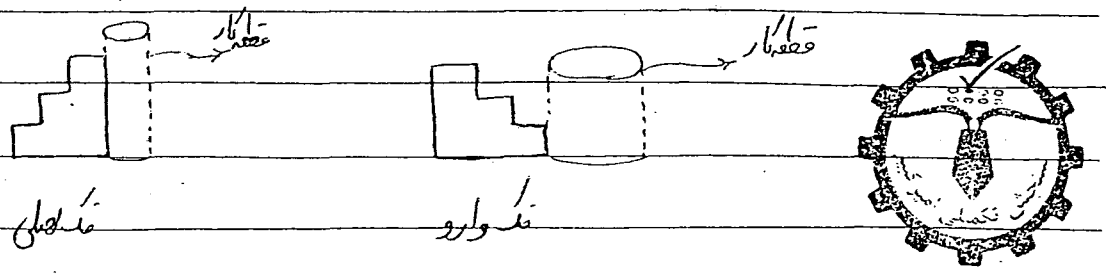
تیغه کاها انواع مختلفی وجود دارند که در حالت مرغک به مرغک برای قطعه‌کار بلند و نازک که احتمال جمش دارد کار می‌رود و روی قطعه‌کار نشسته می‌شود تا نیروی جمشی به قطعه‌کار وارد نشود که از آن دو فک و سه فکی می‌باشد.

R-HOSSEINI.IR

نیرو در دستگاه تراش از موتور به گیربکس سرعت منتقل می‌شود و از گیربکس سرعت به گیربکس پیشروی یا پیچ‌زنی منتقل می‌گردد.

سه نظام دو نوع فک دارد: فک اصلی و فک وارو

فک اصلی برای گرفتن کارهایی با قطر کم بکار می‌رود و فک وارو برای گرفتن کارها با قطر زیاد بکار می‌رود.

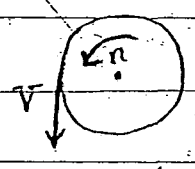


برای شروع کردن تراشکاری باید حتماً نوک قلم با نوک مرغک تنظیم باشد یعنی نباید نوک قلم بالاتر یا پایین‌تر از نوک مرغک باشد.

پارامترهای ماشینکاری (تراشکاری):

۱- سرعت برشی — cutting speed
۲- پیشروی — feed
۳- عمق برش — Depth of cut

سرعت برشی: سرعت دورانی یا سرعت عبور عنصر برنده است. که یک سرعت خطی است.



$$V = r\omega = \pi D n$$

- V: سرعت برشی عنصر برنده (m/min, ft/min)
- r: شعاع عنصر برنده
- n: دور عنصر برنده (دور بر دقیقه rpm)

R-HOSSEINI.IR

پیشروی : حرکت ابزار به ازای یک دور قطعه‌کار را پیشروی گویند . واحدش $\frac{mm}{دور}$ یا $(\frac{mm}{rev})$ می‌باشد .
هرچه پیشروی کمتر باشد سطح صاف‌تر خواهد بود و برعکس

عمق برش : ضخامت لایه‌ای که از کار جدا می‌گردد عمق برش می‌باشد .
هنگام بار دادن برای عمق برش باید توجه کرد که معمولاً در نیمه بار دادن برحسب قطر تنظیم شده
یعنی اگر 2mm بار بدهیم از قطر قطعه‌کار 2mm کم می‌شود نه از شعاع آن .

آج زنی : knurling

آج زنی فرآیندی است که ابزار آج زنی را بر سطح آن روی قطعه‌کار پرس می‌کنند تا روی قطعه‌کار آج بیفتد تا قطعه‌کار راستوان به خوبی در دست نگه داشت .
در عمل آج زنی برادهبرداری نداریم و فقط بوسیله فشردن کار انجام می‌گیرد .
مراحل آج زنی :
الف) کار را بین دو مرغک یا مرغک و سه‌نظام می‌بندیم .
ب) سرعت دستگاه تراش را هم‌اندازه سرعت روتراشی قرار می‌دهیم .
ج) ابزار را مرکز می‌کنیم .
د) ابزار آج زنی را عمود بر سطح قطعه‌کار می‌نهایم .
ه) ماشین را روشن کرده و ابزار را بار می‌دهیم (به اندازه عمق آج) .
و) بوسیله روشن کردن اتوماست دستگاه آج زنی را روی کل قطعه‌کار ادامه می‌دهیم .

R-HOSSEINI.IR

ابزارهای برش: Cutting tools

۱- جنس ابزار

۲- شکل هندسی ابزار

جنس ابزار:

جنس ابزارهای برش:

- ابزارهای غیرآهنی: سخت‌تر و شکننده‌تر
  - ۱- کاربایدها: (کربن تنگستن، کربن تیتانیم) ← ابزارهای برای برش‌های ۲ تا ۳ برابر HSS استفاده می‌شود. تحمل 900°c
  - ۲- سرمت‌ها: مقاومت ساییدگی بیشتری نسبت به کاربایدها دارند.
  - ۳- سرامیک‌ها: (Al_2O_3) مقاومت ساییدگی بالا و سرعت بالا.
  - CBN-۴
  - الماس-۵
  - سختی بالاتری از سرامیک‌ها دارند. سخت‌ترین ابزارها
- ابزارهای آهنی: انعطاف‌پذیر
  - ۱- فولادکربن‌دار: تحمل 200°c ← دارای کربن کم
  - ۲- فولادآلیاژی: 250°c
  - ۳- فولادتندبر: High speed steel (HSS) 600°c

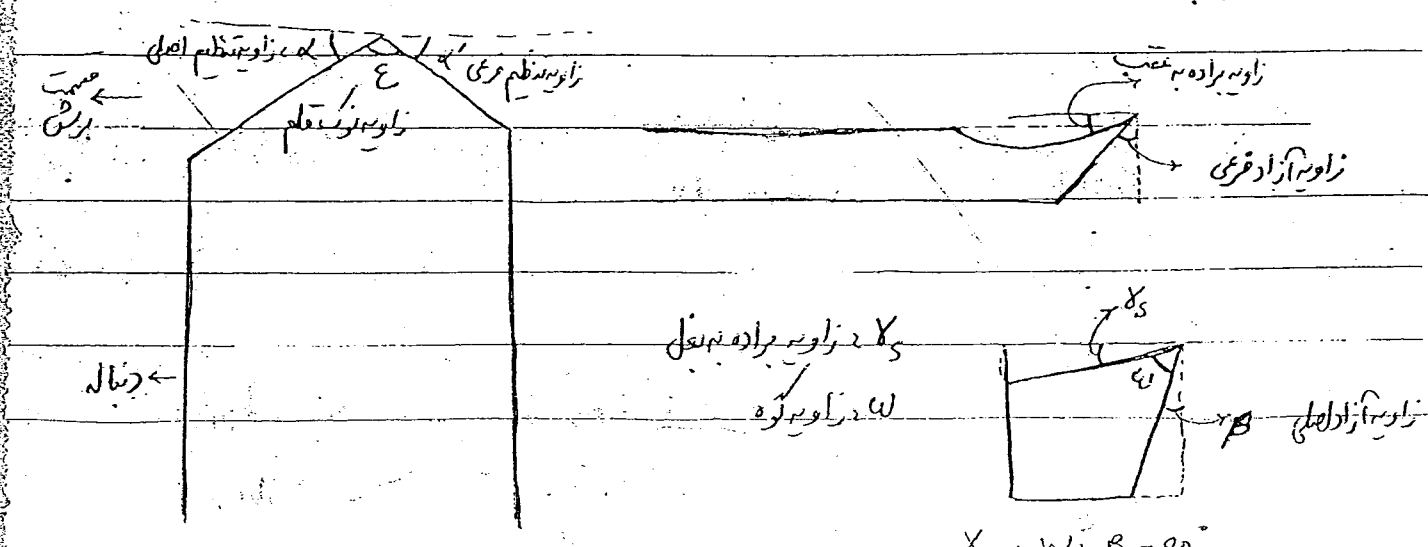
علاوه بر کربن دارای مواد تنگستن و کروم می‌باشد.

دارای کروم و تنگستن می‌باشد.

سرعت‌هایی که برای فولاد HSS استفاده می‌شود معمولاً بین 40-30 $\left(\frac{m}{min}\right)$ می‌باشد.

جنس ابزار هسته باید سخت‌تر از قطعه کار باشد.

شکل هندسی ابزار:



R-HOSSEINI.IR

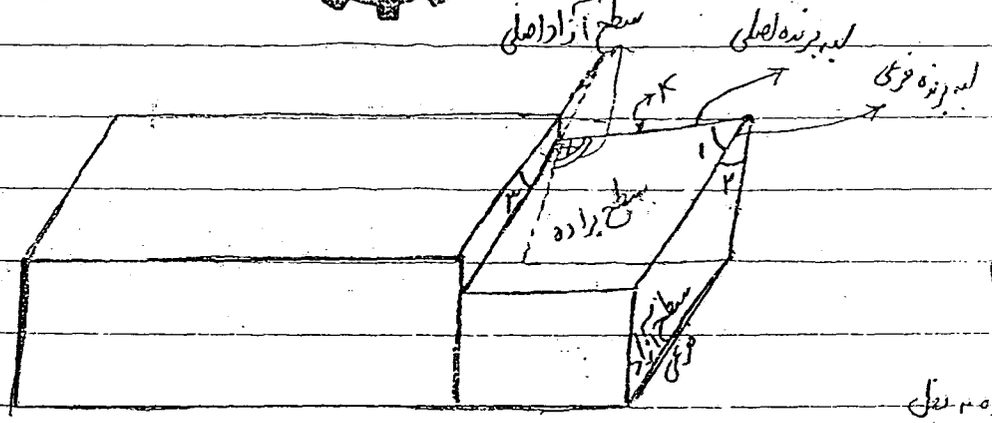
زوایا:

۱- زاویه براده به بغل	۱- زاویه بین صفحه افق و سطح براده به سمت بغل	۲۵° ← ۰° زیر
۲- زاویه براده به عقب	۲- زاویه بین صفحه افق و سطح براده به سمت عقب	
۳- زاویه آزاد بغل (اصلی)	۳- زاویه بین صفحه عامل و سطح آزاد اصلی	۱۲° ← ۴° زیر
۴- زاویه آزاد فرعی (انتهایی)	۴- زاویه بین صفحه عامل و سطح آزاد فرعی	
۵- زاویه تنظیم اصلی (زاویه برخورد)	۵- زاویه بین لبه برنده اصلی و جهت حرکت کار	۹۰° ← ۴۵° قطع براده
۶- زاویه تنظیم فرعی	۶- زاویه بین لبه برنده فرعی و جهت حرکت کار	۴° ← ۱۵°
۷- زاویه نوک قلم	۷- زاویه بین لبه برنده اصلی و فرعی	

سطوح:

۱- سطح براده

۲- سطوح آزاد اصلی و فرعی



۱- زاویه نوک قلم

۲- زاویه گوه

۳- زاویه براده به بغل

۴: زاویه براده به عقب

دنباله ← shank

قسمت برش ← cutting part

جنس قطعه کار خاص

جنس ابزار خاص

شرایط ماشینکاری خاص

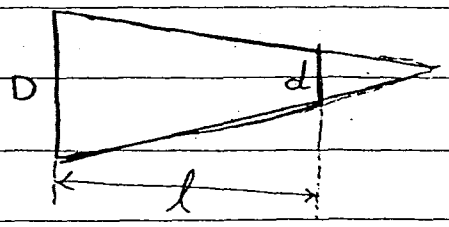
شکل هندسی ابزار خاص

سرعت برشی خاص

R-HOSSEINI.IR

Taper and taper turning

مخروط و مخروط تراشی



(مقدار کاهش قطر جسم in در یک فوت) → (مقدار مخروط بودن در یک فوت)

(Tpf یا Tpi) اینچی (in)

مخروط‌ها

متری (۱:۲۰ یا ۱:۶۰)

در ۲۰mm، ۱mm کاهش قطر داریم.

$$Tpf = \frac{D_{(in)} - d_{(in)}}{l} \times 12$$

استفاده مخروط‌ها:

۱- آسانی

۲- اتصال دو قطعه و انتقال حرکت

۳- هم محور کردن

مخروط‌های خودنگهدار (زاویه رأس کم) (مورس) [۲° تا ۳° → زاویه رأس]

مخروط‌های آزاد (زاویه رأس زیاد)

مخروط‌های خودنگهدار اکثراً مقاومت‌پذیر هستند بدون هیچ انتقالی کاملاً درهم عمل می‌کنند. (هر دو مخروط یک زاویه دارند)

مخروط‌های آزاد معمولاً بوسیله پیچ که مخروط نر را در مخروط ماده می‌کشد و عمل می‌کند به یکدیگر عمل می‌کنند. (هر دو مخروط یک زاویه دارند)

چند مخروط‌های خودنگهدار استاندارد:

۱- بروان و شارپ

۲- مورس

۳- $Tpf = 3\frac{1}{2}$ اینچ

R-HOSSEINI.IR

۱- پخ زنی

روشهای غروطتراشی: ۲- غروطتراشی با استفاده از سوپورت فوقانی (compound rest)

۳- غروطتراشی با استفاده از انحراف مرغک (Tail stock offset method)

۴- غروطتراشی با استفاده از خط‌کش راهنما (Taper Attachment) ← (دستگاه اتاچی)

پخ زنی: مانند عرض تراشی است یعنی عرض تیغ را به صورت پخ در می‌آورند و قطعه را می‌تراشند.

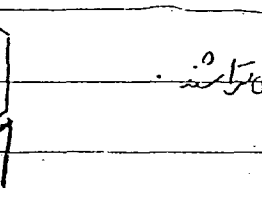
سوپورت فوقانی: سوپورت فوقانی را انحراف می‌دهیم و بوسیله خود سوپورت فوقانی تیغ را به حرکت در می‌آوریم

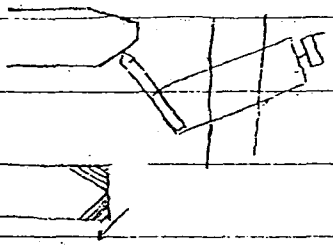
این روش برای غروطهای کوتاه‌تر از کورس سوپورت فوقانی بکار می‌رود (کمتر از ۱۰ cm)

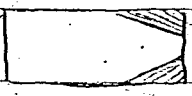
این روش برای تراشی غروطهای داخلی نیز می‌تواند بکار برود.

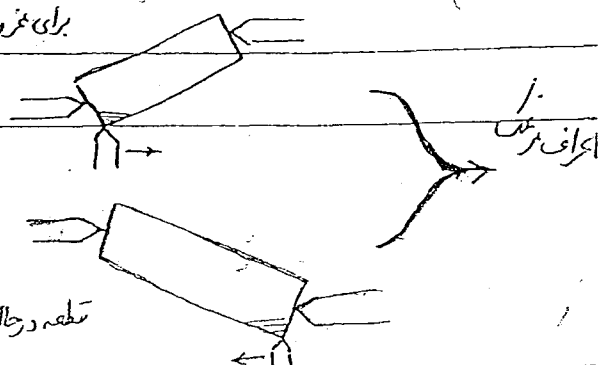
انحراف مرغک: قطعه را بین مرغک ثابت و مرغک متحرک قرار می‌دهیم و مرغک را انحراف می‌دهیم و تیغ را به حرکت در می‌آوریم.

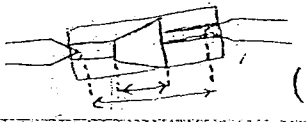
باید توجه کرد که انحراف مرغک باید دقیق و کنترل شده باشد چون انحراف مرغک برای غروطهای است که مرغک به مرغک می‌باشد و برای کارهایی که مستهی از کار غروطیت نباید محاسبه انجام شود. (مثلاً پیچ)











(محاسبه لازم است)

R-HOSSEINI.IR

روش برغک به برغک برای غروطهای بلند استفاده می‌شود. همچنین با بزاویه‌ای غروط کم باشد.
در روش برغک به برغک می‌توانیم حرکت اتوماتیک داشته باشیم ولی در روش قبل حرکت به صورت دستی است.
تنظیم اغراف برغک به چند روش امکان پذیر است:

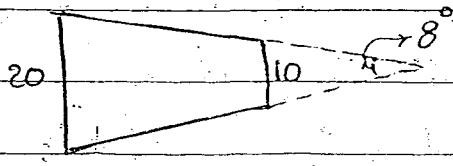
۱- تنظیم بوسیله درجه بندی پشت دستگاه برغک.

۲- توسط ورنیه حرکت عرضی (دقیقتر است): قلم را مماس بر برغک کرده و با شمارش روی ورنیه حرکت برغک را اغراف می‌دهیم. باید توجه کرد که لقی ورنیه را قبلاً بگیریم.

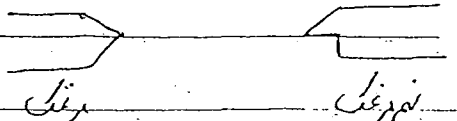
۳- با استفاده از ساعت اندازه گیری (دقیقترین روش)

باید همواره توجه کرد که قلم با نوک برغک مماس باشد چون در غیر این صورت زاویه غروط با خطا تراشیده می‌شود.

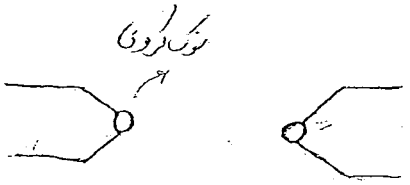
مسأله: حرکت قلم 0.2 mm زیر روی قطعه کار باشد حساب کنید در صد خطای غروطی با زاویه راس 8° تراشیده می‌شود. غروط به شکل زیر است؟



گاهی برای اینکه اغراف برغک سبب عدم تعادل قطعه کار نشود از نیم برغک برای تعادل بهتر استفاده می‌شود.



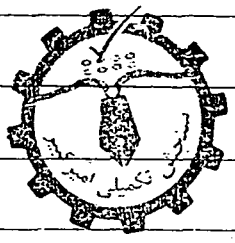
برغکهایی به صورت شکل زیر نیز وجود دارند (مخصوص) که در اغراف برغک برای تعادل بهتر قطعه کار استفاده می‌شود.



R-HOSSEINI.IR

خط کش راهنما : (شکل در صفحه 25 جزوه کپی شده)

به جای سرپیچ سرعتی را انتخاب می کنیم و توسط خط کش راهنما به میزان صلح شده حرکت را به سرپیچ سرعتی منتقل می کنیم. یعنی سرپیچ حرکت خود را از خط کش راهنما (ریل) می گیرد.



مزایا :

۱- نیروهای بار زیاد را می توان زد.
۲- خطا تقریباً صفر می توان حرکت کرد.
۳- می توانم نیروهای داخلی بزنم.
۴- تنظیم در این روش نسبت به اعراف برعکس ساده تر است. (ارتباطات نیاز از اعراف برعکس وجود ندارد)
۵- برای طول نیروی محدودیتی وجود ندارد.

ریل : attachment

ریل را به میز را با سرپیچ عرضی قطعه ای که با این میز حرکت خود را از ریل می گیرد.

روش تا کنون : در این روش پیچ با ریل به اندازه پیچ متصل به پیچ می تواند حرکت کند.

$$\text{اعراف خط کش راهنما} = \frac{D-d}{2} \times \frac{L}{l} \quad \left(\text{مانند اعراف برعکس}\right) \qquad \left(\begin{matrix} L: \text{طول نیروی} \\ l: \text{طول خط کش راهنما} \end{matrix}\right)$$

در روش نیروی خط کش راهنما به صورت ... (این قسمت را نمی توانم بخوانم)

R-HOSSEINI.IR

Threads : پیچ‌ها

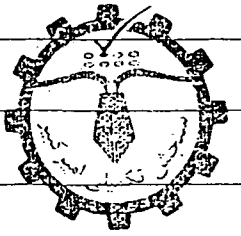
کاربردهای پیچ :

۱- اتصال و محکم کردن . fastening

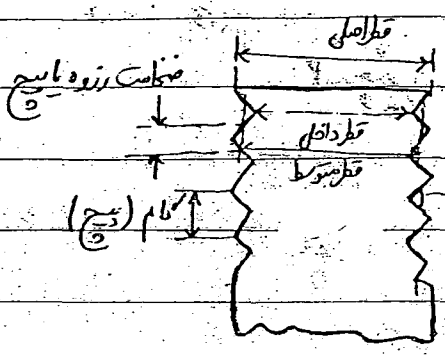
۲- اندازه‌گیری دقیق (دقیق) accurate measurement

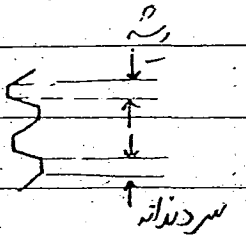
۳- حرکت انتقالی (انتقال حرکت) Transmit motion (جک ، حرکت کن ابزار)

۴- افزایش نیرو (جک)



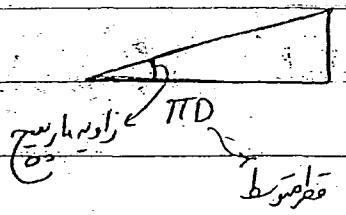
اجزاء پیچ :





$$\text{عمق پیچ} = \frac{\text{قطر اصلی} - \text{قطر داخلی}}{2}$$

$$\text{قطر متوسط} = \frac{\text{قطر داخلی} + \text{قطر اصلی}}{2}$$



به قطر متوسط، قطر دایره پیچ یا قطر دایره گام نیز گویند.

دسته‌بندی پیچ‌ها :

۱- اتصال (پیچ اصلی)

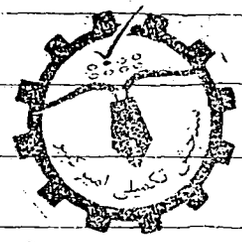
۲- حرکتی (دنده ذوزنقه‌ای و مربعی)

R-HOSSEINI.IR

دسته‌بندی پیچ‌ها:
1- مسری
2- اینچی

دسته‌بندی پیچ‌ها:
1- یک راهه
2- چند راهه

دسته‌بندی پیچ‌ها:
1- راست‌گرد
2- چپ‌گرد

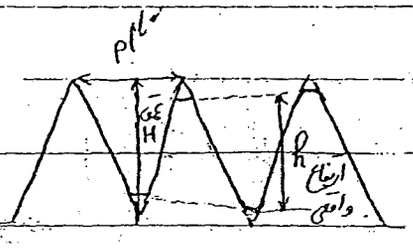


نام‌گذاری

1- متریک ISO M زاویه پیچ 60°

پیچ‌های دندانه‌ای: 2- ویتورث (انگلیسی) W زاویه پیچ 55°

3- آمریکایی زاویه پیچ 60°



$H = \frac{P}{2} \operatorname{ctg} 30^\circ$ یا $\frac{P}{2} \operatorname{ctg} 27.5^\circ$

$H \simeq 0.85P$ یا $H \simeq 0.96P$

سر پیچ‌های مقاوم در عمل هیچ‌گاه کاملاً تیز نیست بلکه دارای سر گرد است.

R-HOSSEINI.IR

$h = H - 2\times\frac{H}{6} = 0.6403\,P$ (برای پیچ‌های مثلثی سری درجه یک و ISO)

$h = H - 2\times\frac{H}{8} = 0.6495\,P$ (برای پیچ‌های مثلثی سری درجه دو آمریکایی)

$h = H - \frac{H}{6} - \frac{H}{8} = 0.6134P \approx 0.613P$ (برای پیچ‌های مثلثی سری درجه سه)

$\frac{H}{8}$: مردونده — $\frac{H}{4}$: ماده‌ونده

عمق سوره همیشه از عمق پیچ کمتر است. (پیچ درهم فرو رفته‌ایم).

اعداد پیچ‌های ویتورث اینچی است. در این پیچ‌ها تعداد دنده در اینچ نشان داده می‌شود. (N) $\left(P = \frac{1}{N}\right)$

پیچ‌های مترئیک با قطر مشخص می‌شوند و گام از روی جدول برداشت می‌کنیم. مثال: $M_{10\times(1.5)}$ (1.5: از روی جدول)

اگر گام و قطر خارجی پیچ مترئیک مشخص شود پیچ از نوع دنده ریزی است. مثال: $M_{10\times1}$ (10: قطر خارجی)

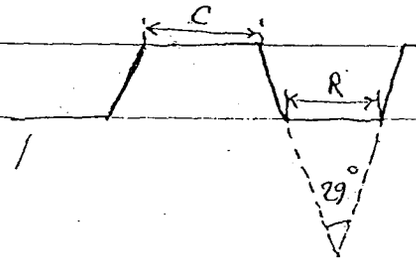
قطر پیچ‌های آمریکایی را با اینچی نمایش می‌دهند. مثال: $\frac{1}{4}$ — 20 UNC

$\frac{1}{4}$: قطر خارجی — UNC: علامت سری پیچ آمریکایی — 20: تعداد دنده در اینچ

پیچ‌های ویتورث را با قطر نمایش می‌دهند و تعداد دنده در اینچ آن از روی جداول برداشت می‌کنیم. مثال: $\frac{W}{2}$ (قطر خارجی) و (N) (از روی جداول) $\left(P = \frac{1}{N}\right)$

پیچ‌های دنده ذوزنقه‌ای:

این نوع پیچ‌ها در کارهای انتقال حرکت کاربرد زیادی دارند. نوعی از این پیچ از نوع آمریکایی موسوم به ACME است که مشخصاتش در زیر آمده است: (اینچی است)



$h = 0.5P$

$C = 0.3707P - 0.0052$

$R = 0.3707P$

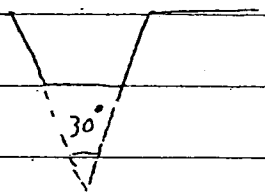
$1\frac{3}{4}$ — 4 ACME

4: تعداد دنده در اینچ — $1\frac{3}{4}$: قطر

R-HOSSEINI.IR

عمق پیچ‌های ذوزنقه‌ای و مربعی (h) همیشه نصف گام است. $h = 0.5p$

پیچ دنده ذوزنقه‌ای متریک:

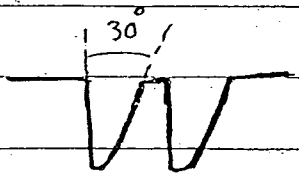


$h = 0.5p$

T_r 10, 2

گام ← ← قطر اسمی

پیچ‌های دنده اره‌ای:



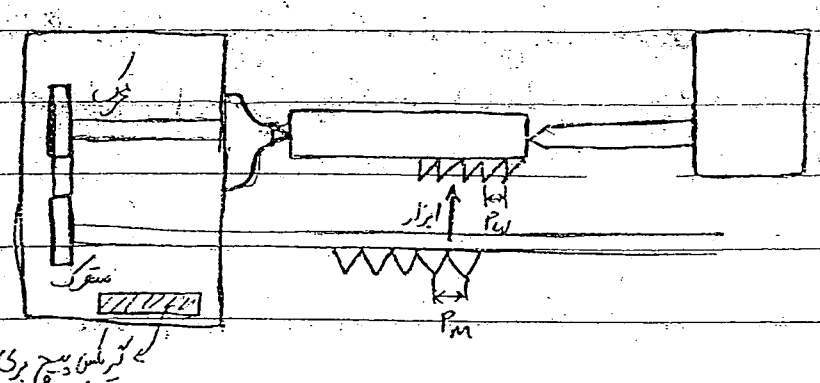
این پیچ متریک است که مشخصات آن آمده است.

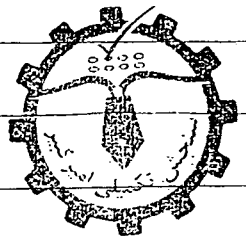
S 10, 2

گام ← ← قطر اسمی

این نوع پیچ هم برای انتقال حرکت بکار می‌رود.

پیچ تراشی: Thread cutting



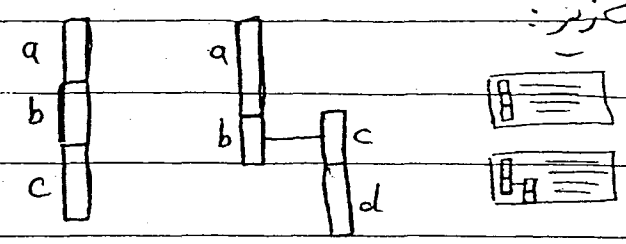


می‌خواهیم: به ازای یک دور چطور ابزار به اندازه P_w پیشروی کند (لازمه پیچ تراشی به گام P_w).

$$\frac{N_{\text{محرک}}}{N_{\text{متحرک}}} = \frac{P_w}{P_M}$$

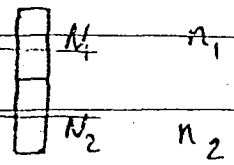
R-HOSSEINI.IR

نسبت دستگاه تراش دوکل چرخ دنده ممکن است مرکب یا ساده به صورت زیر:

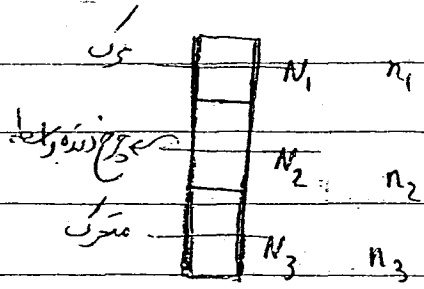


هر کدام از این دو دوکل برای تراشیدن سری پیچ کاری روند.

بین دو چرخ دنده درگیر رابطه زیر برقرار است. و برای چند چرخ دنده درگیر هم داریم:

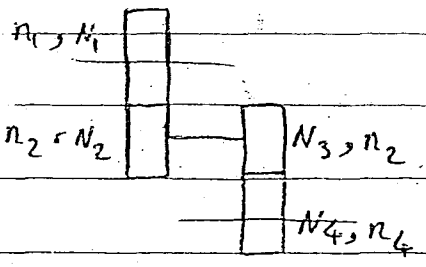


(ساده) $N_1 n_1 = N_2 n_2$



$N_1 n_1 = N_2 n_2$
$N_2 n_2 = N_3 n_3$
$\Rightarrow N_1 n_1 = N_3 n_3$

بنابراین محور چرخ دنده واسط در تغییر دور نسبت مابین دو تغییر چرخ است.



(مرکب) $N_1 n_1 = N_2 n_2$
$N_3 n_2 = N_4 n_4$

(ساده) نسبت انتقال دور $i = \frac{\text{تعداد دنده متحرک}}{\text{تعداد دنده محرک}} = \frac{\text{تعداد دور محرک}}{\text{تعداد دور متحرک}} = \frac{N_2}{N_1} = \frac{n_1}{n_2}$

(مرکب) نسبت انتقال دور $i = \frac{N_2}{N_1} \times \frac{N_4}{N_3} = \frac{n_1}{n_4}$

R-HOSSEINI.IR

سئوال: در صورتیکه بخواهیم پیچی با گام 2.5 mm را بر روی دستگاه تراش کنیم جدول پیچ بری آن شامل این گام باید برای طراحی این پیچ را بنویسیم؟

مراحل پیچ تراشی:

۱- قطر قطعه خام را به اندازه قطر خارجی پیچ می تراشیم. (M_{20} ; $d=20mm$)

۲- نوع پیچ را مشخص (خارجی، درونقطعه ای، ریبو و ...) و پس ماشین تراش را مطابق آن تنظیم می کنیم.

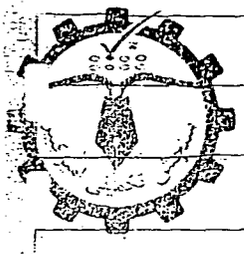
۲-۱- عبور را بر سیله ی مورد پیچ بری به جلو (یا عقب) می آوریم.

۲-۲- گام پیچ بر سیله ی اهرمهای موجود بر روی دستگاه (گربکس پیچ بری) تنظیم می شود.

۲-۳- سیستم چرخدنده های پشت دستگاه تراش کنترل شود.

۳- ابزار پیچ تراشی را مطابق با نوع پیچ مورد نظر تیز می نمایم. (سنگ می زنیم). (زاویه ی 55 یا 60 یا ...)

۴- بوشک ابزار را با توجه به عرض سنگ می زنیم.



۵- عبور قلم باید عمود بر محور قطعه کار باشد.

۵-۱- این عمل می تواند با تنظیم پیچ انجام گردد.

۶- با محاس کردن ابزار به قطعه کار عمل پیچ تراشی را با زدن اهرم پیچ بری شروع می کنیم.

۷- با تنظیم پیچ (تنظیم دور پیچ) کنترل گام پیچ خواسته شده را انجام می دهیم.

۸- دستگاه (ابزار) را به صورت اتومات به اول کار برمی گردانیم. (بعد از ساعت پیچ بری استفاده می شود)

(البته بعد از عقب نشینی ابزار از قطعه)

۹- عمق پیچ خواسته شده در دو حالت تنظیم می شود. (عدد بار دهی را باید حفظ کرد)

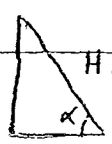
۹-۱- با استفاده از کورس عرضی، پس از تماس ابزار با قطعه کار پیشروی عرضی را برابر عمق پیچ داده و هر بار یک عمق می دهیم.

۹-۲- با استفاده از کورس فوقانی پس از تماس ابزار با قطعه کار کورس عرضی را صفر کرده و کورس فوقانی را به اندازه نصف زاویه پیچ انحراف داده و با کورس فوقانی بار دهی می نمایم (*)

۱۰- عمق بار دهی را برای هر مرحله با توجه به جنس قطعه کار و ابزار تعیین کرده و عمل پیچ بری را در چند مرحله انجام می دهیم.

۱۱- بعد از هر مرحله پیچ تراشی ابزار از قطعه کار خارج شده و به صورت اتومات به ابتدای کار برگشته و مرحله بعد انجام می گیرد.

(*) باید مقدار بار دهی محاسبه شود چون در این حالت برابر با عمق پیچ نیست.

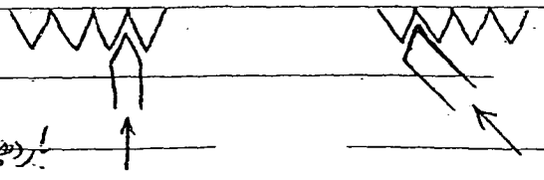


$$H = \frac{h}{\sin\alpha}$$

R-HOSSEINI.IR

کشوی فوقانی

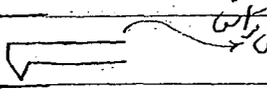
در حالتی که وسیله کشوی فوقانی برای پیچ تراشی باردهی می‌کنیم اگر اعراف را نیم دوجدلر از نصف زاویه پیچ در نظر بگیریم باعث می‌شود که سمت چپ براده برداری کند و لبه سمت راست پرداخت کاری نماید و بدین ترتیب سطح پیچ پرداخت تر از حالتی می‌شود که با کشوی عرضی باردهی نماییم:



باردهی بوسیله کشوی عرضی

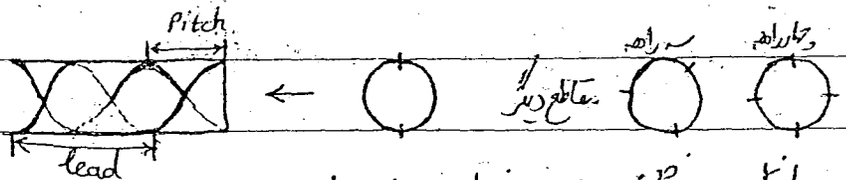
باردهی بوسیله کشوی فوقانی

تمام راهل پیچ تراشی برای پیچ داخلی نیز به همین صورت می‌باشد فقط با این تفاوت که بوسیله قلم داخل تراش پیچ تراشی داخلی صورت می‌گیرد.



تمام داخل تراش

در داخل تراشی باید کم کم براده هم تا عمق خارج شود.



پیچ چند راهه:

تعداد نقطه‌ها یا شروع رزوه در اطراف پیچ نشان دهنده چند راهه بودن پیچ است.

یک دور رزوه پیچ (pitch) نام دارد.

گام: فاصله حرکت محوری هر مهره با ازای یک دور گردش بدون فاصله دو رزوه (از یک راه) در نظر گرفته می‌شود.

بنابه دو تعریف بالا در پیچ یک راهه گام با پیچ برابر است ولی در پیچ چند راهه گام N برابر پیچ است که N تعداد راهها می‌باشد.

عمق پیچ چند راهه $\left(\frac{1}{N}\right)$ یک N ام عمق پیچ یک راهه هم گام می‌باشد. بنابراین کوشش پیچ چند راهه بیشتر و استقامت آن بیشتر است و برای کارهای مقاومتی مفرغ می‌شود.

l_N گام پیچ N راهه $= N \times P_N$ پیچ پیچ N راهه

h_N عمق پیچ N راهه $= \frac{1}{N} \times h$ عمق پیچ یک راهه هم گام با پیچ N راهه

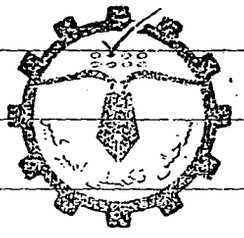
R-HOSSEINI.IR

مزیت پیچ چند راهه بر یک راهه مقاوم بودن آن است و عمق کم آن.
برای سرعت بالا کمتر می‌توان عمق زیادی به پیچ داد از پیچ چند راهه استفاده می‌شود.

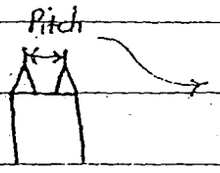
تراشیدن پیچ چند راهه:

۱- با استفاده از جاپایی ابزار به وسیله کشوی فوقانی:
بعد از تراشیدن یک راه پیچ و برگشتن اتومات قلم را به اندازه (pitch) پیچ چند راهه به وسیله کشوی فوقانی حرکت می‌دهیم و بعد دوباره به وسیله اتومات راه دوم را می‌زنیم.

۲- با استفاده از چرخاندن قطعه کار:
برای این کار نباید دستگاه از اتومات خارج شود یا سه تقسیم حاصل شود بنابراین در حالی که اتومات دستگاه را خاموش می‌کنیم و به وسیله دنده‌های پشت سه تقسیم را برای پیچ دو راهه ۱۸۰° و برای سه راهه ۱۲۰° و ... می‌چرخانیم شرط این کار این است که دنده پشت سه تقسیم قابل قسمت به ۲ یا ۳ یا ... باشد.



قطعاتی غیر معمولی وجود دارند که پیچ چند راهه‌ی آن‌ها تراشیده می‌شود یعنی با یک عملیات (مانند پیچ یک راهه) یک پیچ چند راهه تراشیده می‌شود. که به شکل زیر می‌باشند.



اگر دور پیچ تراشی تمام کنیم دوباره می‌آوانس کنیم و طبق معمول اتومات دستگاه را از حالت خود خارج می‌کنیم و قلم را برگردانده و تیز می‌کنیم و پس روی دستگاه می‌بندیم و به وسیله سوپورت فوقانی و سوپورت عرضی قلم را در ابتدای کار روی شیار تنظیم و میاس می‌کنیم و دوباره اتومات دستگاه را به حرکت در می‌آوریم تا ادامه پیچ تراشی صورت گیرد.

برای تراشیدن پیچ‌های مربعی یا دو زنقه‌ای علاوه بر زاویه آزاد قلم، زاویه آزاد دیگری به اندازه زاویه پیچ به آن می‌دهند یعنی زاویه آزاد قلم را بیشتر می‌کنند تا زیر قلم خوردگی پیدا نکند.

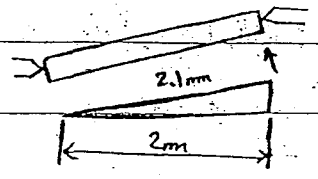
R-HOSSEINI.IR

هی برای پیچ تراشی دقیق و با سطح کار خوب ابتدا با یک قلم خشن تراشی می‌کنند و سپس با قلم اصلی مقدار کمی از بار را که مانده
بر می‌دارند. این کار باعث می‌شود تا سطح کار صاف باشد.

برای پیچ‌های رخنه‌گری قالب را کمی بزرگتر از پیچ اصلی می‌گیرند تا وقتی مایع مذاب جامد می‌شود جمع شود و به اندازه اصلی درآید.
مثلاً برای رخنه‌گری پیچی با گام 2 mm باید قالب پیچی با گام 2.1 mm بکار برده شود.

الا مسئله این است که چگونه می‌توان پیچی با گام غیر استاندارد 2.1 mm تراشیم تا برای ما قالب فرق را بسازیم. برای این
کار به صورت زیر عمل می‌کنیم:

قطعه کار را با اعراف روی مته مشرف می‌کنیم. همچنین بوسیله خط‌کش راهنما حرکت سرپرت را نیز اعراف می‌دهیم.
اگر این دو اعراف یکسان باشند، عمل تراشی صورت می‌گیرد و در این حال پیشروی 2 mm دستگاه منظم
است چون سرپرت با اعراف حرکت می‌کند مثلاً برابر 2.1 mm روی قطعه کار منحرف شده می‌باشد و بنابراین
پیچ مورد نظر تراشیده می‌شود.



البته باید توجه کرد که ابزار باید به سطح کار عمود باشد یعنی ابزار نیز
باید منحرف شود.

نوع دیگر تراشیدن پیچ روش غلطکی است که برای تولید انبوه بکار می‌رود. در این روش دو غلطک به طور تراز پیچ
هستند و به صورت پیچ‌های چند راهه می‌باشند و از جنس ابزار برش می‌باشند دو طرف قطعه خام پیچ مرارتی می‌زنند
و به صورت غلطکی پیچ چند راهه را با سرعت تولید می‌کنند.

ممکن است دو غلطک در این روش به صورت دو صفحه باشند و قطعه خام بین
این دو صفحه غلطد.

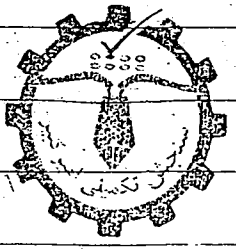
بوسیله دستگاه مرزنی نیز می‌توان پیچ تراشی نمود.
بنابراین به چهار روش می‌توان پیچ تولید کرد که در بالا توضیح داده شد:

1 ـ با دستگاه تراش

2 ـ به روش رخنه‌گری ← برای پیچ‌های غیر دقیق

3 ـ روش غلطکی ← برای تولید انبوه

4 ـ با دستگاه مرز



در روش غلطکی برادهبرداری صورت نمی‌گیرد و مانند عمل آهنگری است.

R-HOSSEINI.IR

سرعت برشی : (عوامل مؤثر در انتخاب سرعت برشی)

$$V = RW = \pi DN$$

۱- جنس قطعه کار : هرچه جنس قطعه کار سخت‌تر باشد سرعت برشی باید کمتر شود

۲- جنس ابزار : هرچه جنس ابزار سخت‌تر باشد سرعت برشی بیشتر می‌شود

۳- سطح مقطع براده (پیشروی و عمق برش) : هرچه سطح مقطع براده بیشتر باشد سرعت برشی کمتر می‌شود

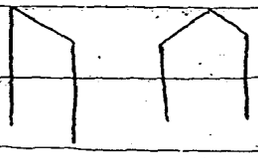
$$A_c = a_f \times a_p$$

(عمق برش = a_p، پیشروی = a_f، سطح مقطع براده = A_c)

۴- نوع عملیات ماشینکاری (زبری سطح)

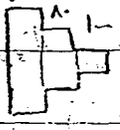
۵- عمر ابزار : $VT^n = C$ (اولویت در ابزارهای ماشینکاری)

۶- شکل هندسی ابزار : ابزاری که راحت‌تر بتواند برای مراحل ماشینکاری سرعت برشی بیشتری داشته باشد



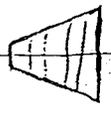
انتخاب هر دو ماشینهای ابزار

۱- نوع پله‌ای - فقط دوره‌های خاصی برای آن انتخاب کرد



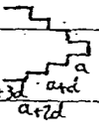
تصویر جزء پله‌ای

۲- پیوسته - می‌توان هر دوره‌ای را انتخاب کرد



دور

a
a+d
a+2d
a+3d
⋮



a
ar
ar²
ar³
⋮

انتخاب سیستم طراحی برش سرعت

۱- براساس تصاعد حسابی

۲- براساس تصاعد هندسی

R-HOSSEINI.IR

ماشین تراشی که سنگام آن تا 12 اینچ را می‌تواند خودبلند دارد. بنابراین می‌تواند قطعه‌ای به قطر "12 را تراشد. چنانکه حداقل قطری که می‌تراشد "1 باشد. اگر سرعت برشی ابزار کاربرد داده شده 120 فوت در دقیقه باشد، گریلس دستگاه را طراحی کنید در صورتیکه n=6 دور داشته باشیم؟

$D_f = 12''$

$D_i = 1''$

$V = 120\ ft/min$

$n = 6$

$V = \frac{\pi D n}{12}$

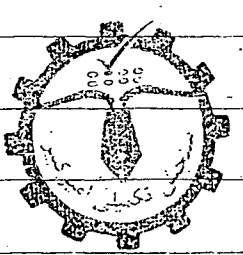
$n_1 = \frac{12 \times 120}{\pi \times 12} = 38.2\ rpm$

$n_6 = \frac{12 \times 120}{\pi \times 1} = 459\ rpm$

گریلس با تصاعد حسابی ← $d = \frac{459 - 38.2}{n-1} = 84$ ← دورها ← 38 ـ 122 ـ 206 ـ 290 ـ 374 ـ 458

گریلس با تصاعد هندسی ← $r = \sqrt[5]{\frac{459}{38.2}} = 1.64$ ← دورها ← 38 ـ 62.5 ـ 102 ـ 169 ـ 278 ـ 459

دور	قطر (حسابی)	دور	قطر (هندسی) ✓
38	12	38	12
122	$3\frac{3}{4}$	62.8	7
206		102	4.5
290		169	2.7
374	$1\frac{1}{4}$	278	1.5
458	1	459	1



بنابراین از نظر انتخاب دور برای قطرهای مختلف سیستم گریلس هندسی بهتر است یعنی قطرها در دورهای مختلف توزیع بهتر است.

بنابراین گریلس‌های سرعت براساس سیستم هندسی طراحی می‌شوند.

R-HOSSEINI.IR

ماشینهای مته :

مته کاری :

ماشینهای مته برای انجام سوراخکاری بکار می روند.

انواع ماشین مته :

۱- ماشین مته sensitive (حسی) که ۴ قسمت دارد : پایه ستون میز سردستگاه

در این ماشین حرکت تغذیه (feed motion) بدست انجام می شود.

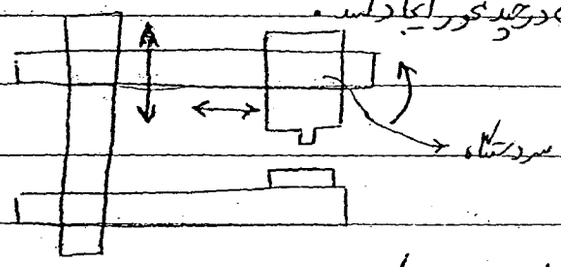
۲- ماشین مته upright (تایپ یا عمودی) :

که از مته های حسی بزرگتر و سنگینتر است و حرکت این مته ها می تواند دستی یا اتوماتیک باشد.

۳- ماشین مته چندمحوره : به ماشینهای تخصصی معروفند.

قادرند چند سوراخ همزمان در چند محور ایجاد کنند.

۴- ماشین مته radial



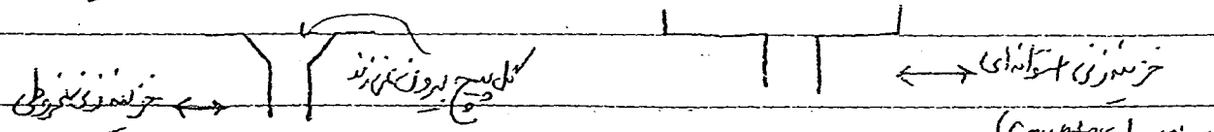
۵- ماشین مته عددی (CNC یا NC)

computer numerical

عملیاتی که توسط مته انجام می شود :

۱- سوراخکاری : شامل مراحل : سنبه نشان زدن، مته مرغک زدن، مته مورد نیاز

۲- خزینه زنی (Counter sinking) : که دهانه سوراخ را مخروطی می کند و خزینه می زنند.



۳- برقوکاری (reaming) < ثابت (شاربستهیم، شاربدنه پیچ) / متحرک

برقو ابزاری است که بعد از سوراخکاری جهت پرداخت و اندازه زنی دقیق سوراخ استفاده می شود

R-HOSSEINI.IR

برای دقیق زدن سوراخ پس از متکاری از برقوکاری یا داخل تراشی (boring) یا سنگ زنی داخلی استفاده می‌شود.

مقدار برقو متغیر است

۴- داخل تراشی (boring) : ابزار داخل تراشی مثل ابزار براده‌کاری است.
قبل از همه عملیات گفته شده باید متکاری انجام شود.

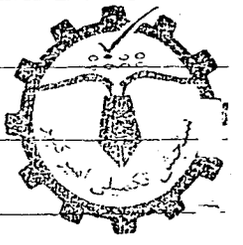
۵- قلاویزکاری (tapping) : عمل پیچ زنی داخلی در سوراخ یا مهره‌ها را انجام می‌دهد ← پیشرو / میانرو / پسرو

۶- Spot facing : برای زدن تکه‌ای از یک سطح

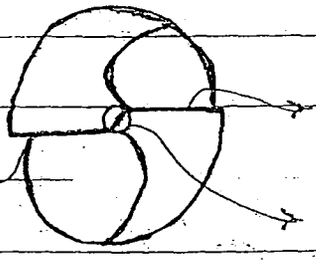
۷- حدیده‌کاری : حدیده کار پیچ زنی را انجام می‌دهد. این کار به صورت دستی یا اتوماتیک روی قطعه انجام می‌گیرد.

مته‌ها:

مته مارپیچ خلاصه طرح: ۱- برنده : (قسمت برنده) Cutting part
۲- دنباله : (ممکن است استوانه‌ای یا مخروطی باشد) Shank
۳- رأس : (نوک مته که کار برش را انجام می‌دهد) point



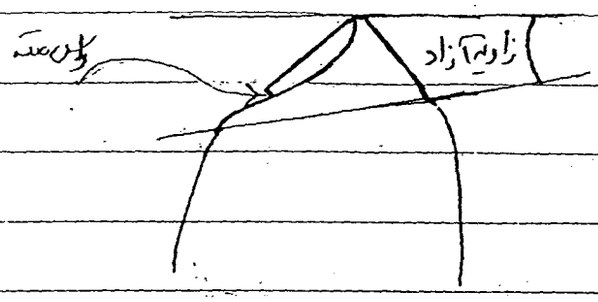
مته دولب یا مته لب برنده دارد که برای سوراخ‌های تا



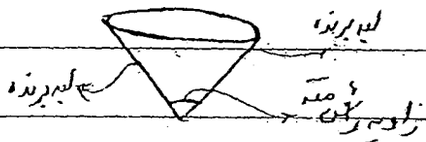
(که از ابتدا به انتها این خط را می‌کشد) بدنه مته

نوک مته زاویه آزاد دارد که اگر کند شود وضعیت این زاویه کم شده است.
زاویه براده روی شیارهایی قرار دارد که براده را با خود حمل می‌کنند.

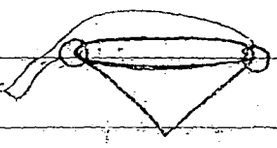
R-HOSSEINI.IR



زاویه رأس مته در شکل زیر نشان داده شده است:



زاویه معمولی رأس مته 118° می باشد که برای فولادهای معمولی استفاده می شود.
اگر زاویه رأس مته 90° تا 80° باشد برای فلزات نرم بکار می رود.
" " " 150° تا 140° باشد برای فولادهای سخت بکار می رود.



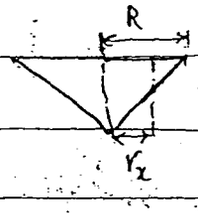
سرعت برشی از رابطه $V=\pi DN$ بدست می آید بنابراین
سرعت برشی در قسمت بالای رأس مته ماکزیمم است بنابراین
این قسمت از فرسودگی زیادی دارند.

مته ها را از لحاظ قسمت دسته بندی می نمایند:

۱- مته های کسری — $3\frac{1}{4}$ تا $\frac{1}{64}$ (اینچ)
۲- مته های عددی — ۹۷ تا ۱ (بصورت اینچی هستند و هر عدد نشانگر یک قطر است)
۳- مته های حرفی — Z تا A (بصورت اینچی هستند و هر حرف نشانگر یک قطر است)
۴- مته های میلیمتری — از ابتدای 0.5 تا 20 (میلی متر)
" " " فرسطی 8 تا 80 (میلی متر)

R-HOSSEINI.IR

انواع مته‌ها:



$$tg\gamma = \frac{r_x}{R} \times \frac{tg\omega}{\sin\varphi}$$

γ: زاویه براده — ω: زاویه مارپیچ — φ: نصف زاویه رأس مته

۱- مته‌های مارپیچ

۲- مته‌های core drill

۳- مته‌هایی که سوراخ برای حفاری دارند (oil hole drill)

۴- مته‌های سوراخ‌های عمیق (تا 6 متر عمق) این نوع مته سوراخ برای خنک‌کاری دارند. (dipth holed)

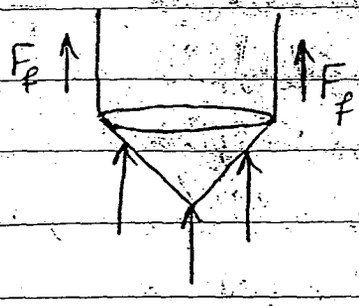
۵- مته‌ها با شیارهای مستقیم (gun drill)

۶- Spade drill: شبیه gun drill‌ها هستند ولی انتهایشان مسطح است.

مقدار پیشروی برابر است با مقدار تغذیه مته در هر دور مته.

نیروی جان مته نیز نیروی مقاوم در مته‌کاری است.

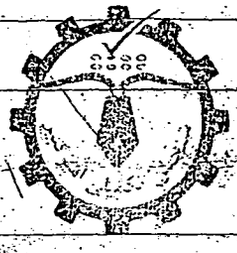
نصف پیشروی یک مته دولبه با لبه‌های نصف در نظر گرفته می‌شود.



نیروهای مته‌کاری:

نیروهای محوری:
۱- نیروهای محوری که به جان مته وارد می‌شوند.
۲- نیروی اصطکاک بین مته با لبه قطعه‌کار.

نیروهای گردشی:
۳- گشتاور برشی که باعث چرخش مته می‌شود. (نیروی موتور)
۴- گشتاور مقاوم جان مته و براده‌ها و مقاوم برشی و مقاوم اصطکاکی.



هرچه زاویه براده مثبت‌تر باشد نیروی محوری و گشتاور مقاوم کمتر می‌شود.

هرچه زاویه راس افزایش یابد نیروی محوری زیاد می‌شود، اما گشتاور کاهش می‌یابد.

طول جان مته هرچه بیشتر شود نیروی محوری افزایش می‌یابد. همچنین گشتاور مقاوم افزایش می‌یابد.

R-HOSSEINI.IR

فرزکاری : Milling

انواع ماشینهای فرز :

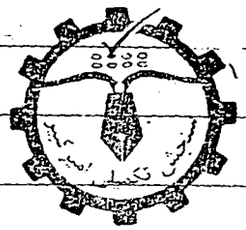
۱ـ ماشینهای فرز افقی : horizontal milling machines

۲ـ ماشینهای فرز عمودی : Vertical milling machines

۳ـ ماشینهای فرز اتنورسال : Universal milling machines

۴ـ ماشینهای فرز کامپیوتری (CNC)

۵ـ مرکز ماشینکاری : machining center



فرق فرزکاری و براده‌برداری این است که در فرزکاری ابزار حرکت دورانی دارد ولی در براده‌برداری قطعه‌کاری چرخد.
همچنین در فرزکاری سنگ حرکت پیشروی توسط قطعه‌کار انجام می‌شود در حالی که در براده‌برداری حرکت پیشروی توسط ابزار صورت می‌گیرد.
همچنین در فرزکاری عمل ماشینکاری منقطع است ولی در براده‌برداری ماشینکاری پیوسته است.
و در فرزکاری از ابزارهای چندلبه استفاده می‌شود ولی در براده‌برداری از ابزارهای یک لبه استفاده می‌شود.
همچنین فرزکاری برای قطعات مشوری بکار می‌رود ولی براده‌برداری برای قطعات سوراخ مورد استفاده قرار می‌گیرد.

ماشینهای فرز افقی دارای محور افقی هستند. / در فرزهای اتنورسال محور اصلی هم می‌چرخد. همچنین ابزار هم می‌چرخد.
ماشینهای فرز عمودی دارای محور عمودی هستند. / میز آنها می‌تواند عمود بر محور و هم افقی حرکت کند.

در مرکز ماشینکاری تفاوت با فرزهای معمولی این است که چند ابزار روی یک ابزار گیر قرار می‌گیرند و به صورت اتوماتیک هریک از ابزارها می‌تواند روی ابزار گیر اصلی قرار گیرد و عملیات فرزکاری را روی قطعه کار انجام دهد به این دلیل نام آنرا مرکز ماشینکاری گذارده‌اند در این سیستم از زبان ماشینکاری کامپیوتری استفاده می‌شود. این نوع ماشینهای فرز می‌توانند عمودی یا افقی باشند.

عملیات فرزکاری :

۱ـ فرزکاری سطوح facing (می‌تواند توسط فرز عمودی یا افقی انجام گیرد)

۲ـ فرزکاری پله‌ها " step milling

۳ـ فرزکاری شیارها " slot milling

۴ـ فرزکاری حفره‌ها " pocket milling

۵ـ " " مرزها (مثل چرخ دنده زنی)

۶ـ " " شیارهای T شکل

۷ـ " " دم چلچله

۸ـ " " پرها

R-HOSSEINI.IR

چون در فرزکاری برادە برداری بوسیله ضربه زدن انجام می‌شود و نصف تیغه در براده است و در نصف دیگر تیغه خارج براده است بنابراین ماشینکاری ماشینکاری منقطع می‌باشد. در صورتیکه در تراشکاری ماشینکاری پیوسته است یعنی در کل دور ابزار با قطعه کار در تماس است.

ارتباط حرکت میز با تعداد دور تیغه فرز ← (پارامترهای فرزکاری)

سرعت برشی ← $V = \pi D N$ ← سرعت برشی ← قطر ابزار ← دور

پیشروی ←

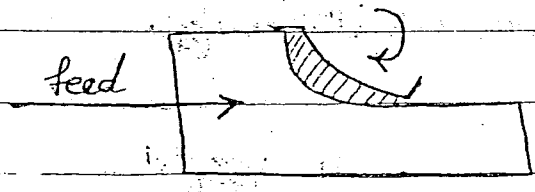
f_t پیشروی هر دندانه یک دور ابزار

f_r " " یک دور

V_f $(\frac{mm}{min})$ سرعت پیشروی میز $V_f = f_r \times n$ دور $= f_t \times Z \times n$ دور

تعداد دندانه‌های تیغه فرز

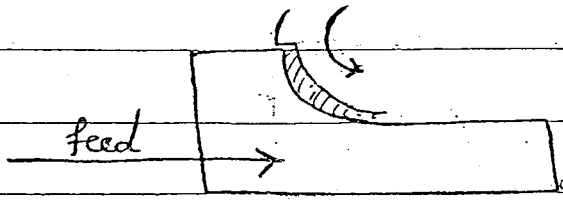
فرزکاری مخالف و موافق ←



مخالف up milling

حرکت پیشروی مخالف جهت دوران تیغه فرز است.

ضخامت براده از صفر شروع شده و به Maximum خود می‌رسد. همچنین عکس‌العمل نیروها بر قطعه کار هنگام خروج باعث کنده شدن قطعه کار از میزی خود.



موافق down milling

حرکت پیشروی میز موافق جهت دوران تیغه فرز است

ضخامت براده از Maximum شروع شده و به صفر می‌رسد. همچنین وضعیت نیروها در این نوع فرزکاری بهتر از فرزکاری مخالف است چون نیروها قطعه کار را به میز فشرده می‌کنند (مزاری دهند).

در فرزکاری موافق سطح کار بهتر از فرزکاری مخالف است.

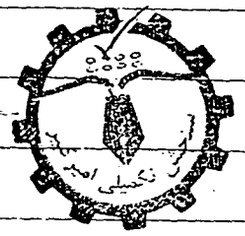
در فرزکاری مخالف لبه تیغه فرز زود در گیر می‌شود.

R-HOSSEINI.IR

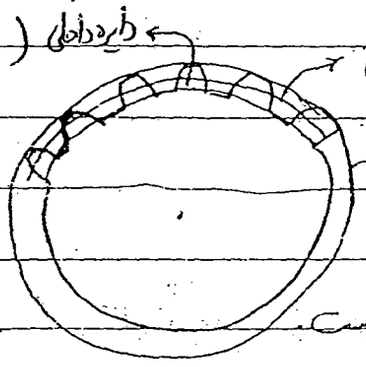
در روش اقلاقی برای ایجاد سیستم توضیح داده شده یک سری چرخ دنده اضافی به پشت دستگاه تقسیم
باید وصل کنیم تا بوسیله آنها صفحه تقسیم حرکت موافق یا مخالف چرخش اسپیندل بگیرد.
نسبت دور چرخ دنده های اضافی که به دستگاه تقسیم متصل می شود از فرمول زیر بدست می آید:

$$i = \frac{I}{N'}(N' - N)$$

(i: نسبت دور طرف چرخ طرف، I: نسبت دور چرخ دنده‌های اضافی، N': تعداد تقریبی، N: تعداد خواسته)



چرخ دنده ساده:



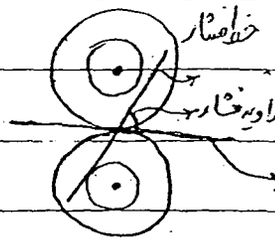
دایره ای بین دو دایره داخلی و دایره پیچ قرار دارد که
لقی بین دو چرخ دنده درگیر را نشان می دهد که به آن دایره لقی گویند.
این دایره ها بر سر دنده های درگیر با چرخ دنده مورد نظر است.

اصلاح ارتفاع دو دایره خارجی و دایره گام (پیچ) را ارتفاع سر دنده گویند (a).
" " " داخلی و " " " ارتفاع پای دنده گویند (b).
عمق دنده = $a+b$ (h)

گام دایره ای: عبارت است از فاصله یک نقطه از یک دنده تا نقطه مشابه روی دنده بعدی روی دایره گام. (C_p)
شکل چرخ دنده ها برای اینکه باهم درگیر شوند نمی تواند هر شخصی داشته باشد ولی برای اینکه بصورت کارکنند و روان کار کنند
باید شخصی خاص باشد. دو نوع از این شخص ها منحنی اینولوت و منحنی سیکلوئید نام دارند.

خط فشار: کمان هندسی که دو نقطه را بصورت مماس در کمتری انتهای درگیری تا انتهای درگیری بروی خط مولد دارد که آن را خط فشار گویند.
تمام چرخ دنده درگیر باهم دارای کمان مشترک برهم مماس است.
(در منحنی های اینولوت بصورت خط است ولی در منحنی سیکلوئید بصورت منحنی است)

R-HOSSEINI.IR

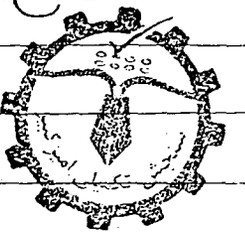


زاویه فشار: زاویه‌ای که خط فشار با محل مشترک دو دایره گام می‌سازد زاویه فشار نام دارد.
(مثال صنعت ۱۴٫۵° ، ۲۰° و ۲۵°)

مدول برابر است با ارتفاع سر دندانه

$$\text{مدول } m = \frac{d_p \leftarrow \text{قطر دایره گام}}{N \leftarrow \text{تعداد دندانه}} = a$$

مدول معرف کنده بزرگی یا کوچکی چرخ دنده است.



$$d_p = N \times m$$

$$d_o = d_p + 2m = d_p + 2a$$

$$d_o = N \times m + 2m = m(N+2)$$

$$d_i = d_p - 2b$$

$$b = m + C$$ (C) یعنی مولا مقادیر 0.2m یا 0.167m یا 0.157m

$$h = a + b = 2m + C$$ یعنی

را دارد.

$$C_p = \frac{\pi \cdot d_p}{N} = \pi \times m$$

لازم الاجرا بودن درگیری دو چرخ دنده عاری بودن مدول آنهاست.

محاسبات بالا مخصوص چرخ دنده های مستقیم است. برای محاسبات چرخ دنده های اینچی محاسبات به صورت بالاست فقط به جای مدول از دیامترال پیچ (D_p) استفاده می‌شود که برابر است با $\frac{1}{m}$ یعنی عکس مدول است. دیامترال پیچ هم نشان دهنده بزرگی و کوچکی چرخ دنده است ولی با رابطه عکس.

بین 6 تا 10 برابر مدول = ضخامت

ضخامت = 6m تا 10m

R-HOSSEINI.IR

روش ساخت چرخ دنده

۱ـ قطعه خام را روی دستگاه تراش به اندازه ابعاد طراحی شده (قطر خارجی، ضخامت و سوراخ محور) می تراشیم.

۲ـ قطعه را جهت زدن دنده ها روی محور سوار کرده و روی دستگاه فرز بین دو نظام و مرغک می بندیم.

۳ـ مقدار گردش اکسی را برحسب تعداد دنده چرخ دنده محاسبه کرده و صفحه تقسیم را انتخاب می کنیم.

۴ـ انتخاب تیغه فرز مناسب:

بطور کلی برای زدن هر چرخ دنده باید تیغه فرز مناسب آن را انتخاب کرد.

برای یک مدول خاص برحسب تعداد دنده ها چرخ دنده ها به صورت زیر گروه بندی می شوند:

(۱)	(۲)	(۳)	(۴)	(۵)	(۶)	(۷)	(۸)
۱۲-۱۳	۱۴-۱۶	۱۶-۲۰	۲۱-۲۸	۲۶-۳۴	۳۵-۵۴	۵۵-۱۳۴	۱۳۵ به بالا
← تعداد دنده							

برای هرکدام از این اعداد یا یک تیغه فرز خاص کار می برد ولی برای راحت کردن کار اعداد را طبق بالا ۸ گروه تقسیم کرده اند و برای هر گروه یک نوع تیغه فرز کار می رود. (درست) (یعنی ۲ تقسیم بندی ۱۵ تایی است)

با گروه بندی کردن دقت متوسط چرخ دنده دقت خود را از دست می دهد.

۵ـ پس از انتخاب تیغه فرز آن را روی محور مناسب سوار می کنیم.

۶ـ توسط سلت این تیغه فرز را از بین می بریم.

۷ـ تیغه فرز را بر مرکز قرینگی تنظیم می کنیم. (وسط کردن)

۸ـ تیغه فرز را با کارمایل کرده و در نهایت دستگاه فرز را (با دور دی) برروی صفر قرار می دهیم.

۹ـ عمق چرخ دنده را در چند مرحله با توجه به جنس قطعه کار فرزکاری می نمائیم.

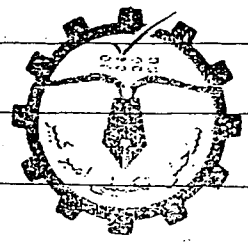
۱۰ـ پس از زدن یک دنده توسط دستگاه تقسیم دنده بعدی را می زنیم.

نکته: باید لقی دستگاه تقسیم را از یک طرف گرفته باشیم.

R-HOSSEINI.IR

مثال: چرخ دنده‌ای را با تعداد ۵۷ دنده و مدول ۲ می‌خواهیم بروی دستگاه فرزی بکداری صفحه سوراخدار ۲۰-۱۸ و ۴۹-۲۱ است. سه‌راسیم مناسب لازم را انجام دهید؟ [دستگاه تقسیم $I=40$] [$C=0.157m$]

حل:



$N'=56$

$n=\frac{40}{56}=\frac{35}{49}$

$d_p=2\times57=114$ $\quad d_o=114+4=118$

$h=4+2\times0.147=4.314$ $\quad$ ضخامت $=10m=20$

$i=\frac{40}{56}\times(56-57)=\frac{-40}{56}$ جهت عکس اصلی / نوع

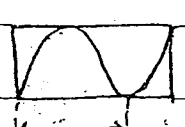
تعیین فرز شماره 7 برای تراش این چرخ‌دنده بکار می‌رود.

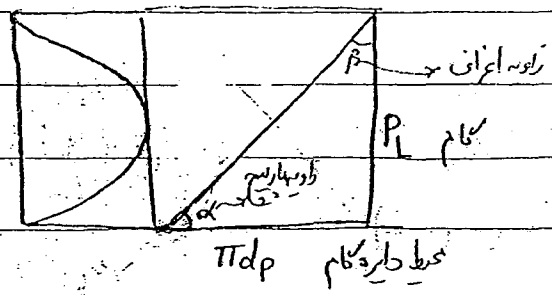
ماریچ تراشی:

ماریچ بروی استوانه روی ماشین فرز و توسط فرز انگشتی تراشیده می‌شود و قطعه‌کار حرکت دورانی داشته باشد.

حرکات ماشینکاری: ۱- حرکت اولیه ابزار ۲- حرکت تغذیه قطعه‌کار (پیشروی) ۳- حرکت دورانی قطعه‌کار

گام ماریچ عبارت است از طول ماریچ در یک دور کامل ماریچ. (یا شکم ماریچ)





$P_L=\pi d_p \tan\alpha=\pi d_p \cot\beta$

برای تراشیدن ماریچ باید میز دستگاه فرز به اندازه متمم زاویه ماریچ (β) (اعراف) با جهت و راستای مناسب بودن ماریچ دوران کند.

R-HOSSEINI.IR

ماریچ راست را اگر در دست راست بگیریم شست در جهت (ماریچ) می‌چرخد.

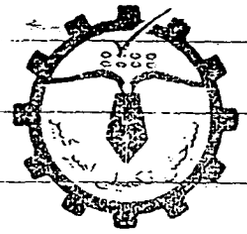
ماریچ چپ را اگر در دست چپ بگیریم شست در جهت ماریچ می‌چرخد.

ماریچ راست

ماریچ چپ

حرکت مزدوج سیم چرخ دنده‌ها به وسیله کارستل‌ها و دوران آن‌ها می‌شود و بین دو آن به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$\frac{\text{عدد } N_1}{\text{متری } N_2} = \frac{P_M}{P_L} \quad \text{(گام ماریچ ترکشی)}$$



$$\frac{\text{عدد } N_1}{\text{متری } N_2} = \frac{P_M \times I}{P_L}$$

گام ماریچ

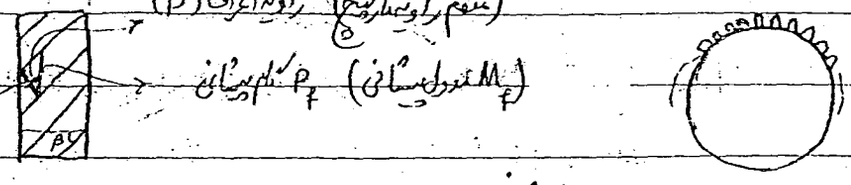
بنابراین مراحل ماریچ تراشی به صورت زیر است: (علاوه بر عملیات لازم برای چرخ دنده تراشی)

۱- محاسبه گام ماریچ.

۲- محاسبه چرخ دنده‌های لازم و سوار کردن آن‌ها روی ماشین فرز.

۳- اعراف میز فرز به سمت راست یا چپ طبق شکل ماریچ راست. (اعراف درجه عمومی ساعت برای ماریچ چپ و برعکس).

روش تراشی چرخ دنده ماریچ:



چرخ دنده ماریچ دو مدول دارد: نرمال و پیشانی

$$P_f = \pi M_f$$

$$P_n = \pi M_n$$

$$P_n = P_f \cos\beta \Rightarrow M_n = M_f \cos\beta$$

سطح فرز انتخابی براساس مدول نرمال و تعداد دندانه انتخاب می‌شود.

$$d_p = N \times M_f$$

$$d_o = N \times M_f + 2 \times M_n$$

$$d_i = N \times M_p - 2(M_n + c)$$

$$H = 2M_n + c$$

چرخ دنده ساده معادل

$$N_c = \frac{N}{\cos^3\beta}$$

N: تعداد دندانه چرخ دنده ماریچ

$\cos^3\beta$: زاویه اعراف

N_c: شماره سطح فرز

(سمت زاویه ماریچ)

$$I = \frac{N_2}{N_1} = \frac{d_{p_2}\cos\beta_2}{d_{p_1}\cos\beta_1}$$

R-HOSSEINI.IR

از ساخت چرخ دنده مارپیچ:

۱- سوار و آماده کردن چرخ دنده مارپیچ بعد از اتمام عملیات مثل چرخ دنده ساده (شماره تعویض برای ۲ تا چرخ دنده معادل)

۲- میز دستگاه فرز را با زاویه انحراف در جهت مناسب (با توجه به راست یا چپ بودن) دوران می دهیم.

۳- چرخ دنده های عامل شده را بین دستگاه تقسیم و محور فرزی دستگاه تقسیم سوار می کنیم (لازم است که جهت دوران سه نظام دستگاه تقسیم مطابق راست یا چپ بودن چرخ دنده باشد در صورتیکه پس از سوار کردن چرخ دنده ها جهت حاصل نشد پس از کندن آنها به جهت دلخواه می رسیم).

۴- هنگام فرزکاری چرخ دنده مارپیچ باید فاصله بین صفحه تقسیم آزاد باشد.

۵- پس از زدن یک شیار با چرخ دنده با اندازه نوق داده شده پایین آمده و برگشت داده می شود این به دلیل وجود لقی بین چرخ دنده های انتقالی و پیچ و مهره میز ماشین می باشد (هیچگاه نباید بروی شیار برگشت)

۶- فاصله صفحه تقسیم را وصل کرده و چرخ دنده را با اندازه یک شیاری جلو می کشیم و سپس فاصله صفحه تقسیم را آزاد می کنیم.

مثال: مطلوبست عامل چرخ دنده مارپیچ با تعداد دنده $N=40$ دنده و پول نمبر 2 در صورتیکه زاویه انحراف دنده $(\beta=30^\circ)$ و نسبت دستگاه تقسیم 40 به 1 باشد. دنده های موجود در دستگاه فرز عبارتند از:

20 ، 24 ، 28 ، 32 ، 36 ، 40 ، 44 ، 48 ، 52 ، 56 ، 60 ، 62

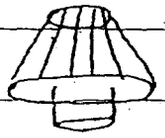
(گام محور فرز 5 mm)

حل:

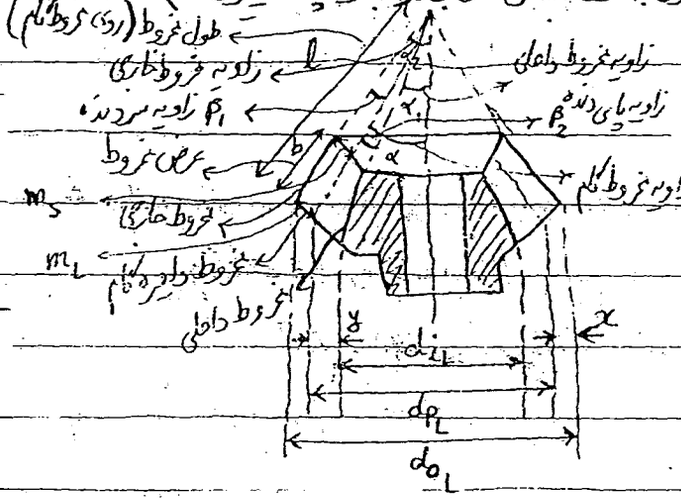
R-HOSSEINI.IR

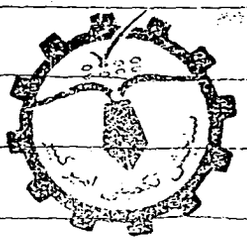
چرخ دنده های غروطی:

برای محورهای متقاطع هنگام انتقال قدرت زیاد بکار می رود.
ممکن است ساده یا مارپیچ باشد. برای ساخت آن باید از دستگاه مخصوص برش گرفت ولی کاهی هنگامیکه
کاربرد قوی نباشد از دستگاه فرز نیز استفاده می شود.



شیارهای دنده روی یک غروط ناقص واقع است.
اگر قطر بالا و پایین غروط یکی باشد، حاصل چرخ دنده ساده است.
عرض دنده از قسمت بزرگ به کوچک کم می شود.
اندازهٔ دنده از قسمت بزرگ به کوچک کم می شود.
هر مقطع چرخ دنده غروطی یک مدول دارد. (مدول به صورت خطی از بزرگ به کوچک تغییری است)





$$b = \frac{l}{3}$$

$$\alpha + \beta_1 = \alpha_2$$

$$\alpha - \beta_2 = \alpha_1$$

$$d_{o_L} = d_{P_L} + 2x = d_{P_L} + 2m_L \cos\alpha$$

$$(d_{P_L} = N \cdot m_L)$$

$$\therefore d_{o_L} = N \cdot m_L + 2m_L \cos\alpha = m_L (N + 2\cos\alpha)$$

$$d_{i_L} = d_{P_L} - 2y = N \cdot m_L - 2(m_L + C)\cos\alpha$$

طول غروط $L = \frac{d_{P_L}}{2\sin\alpha}$ عرض غروط $b = \frac{L}{3} = \frac{d_{P_L}}{6\sin\alpha}$ ... تذکر: L و b روی غروط کام هستند.

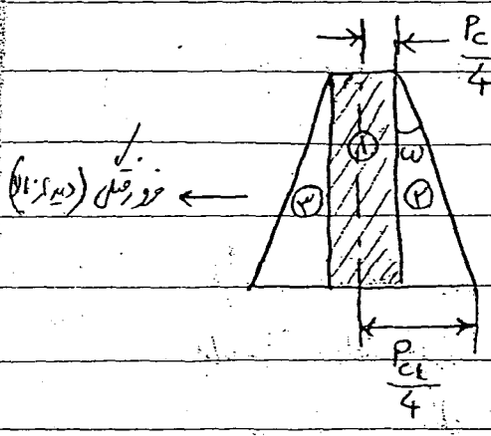
$$\frac{m_L}{m_s} = \frac{3}{2} \Rightarrow m_L = 1.5\, m_s$$

$$tg\beta_1 = \frac{m_L}{L} = \frac{2\sin\alpha}{N}, \quad tg\beta_2 = \frac{(m_L + C)}{L} = \frac{2\sin\alpha\,(m_L + C)}{m_L \times N}$$

R-HOSSEINI.IR

برای تراشیدن چرخ دنده حلزونی باید قطعه خام حلزونی را تراش داد با زاویه فرق خارجی و سپس قطعه آماده شده را روی دستگاه فرز می بندیم و دستگاه تقسیم را با اندازه زاویه فرق داخلی اعراف می دهیم (تا عمق دنده از بالا به پایین زیاد شود).
و چرخ دنده را می تراشیم.

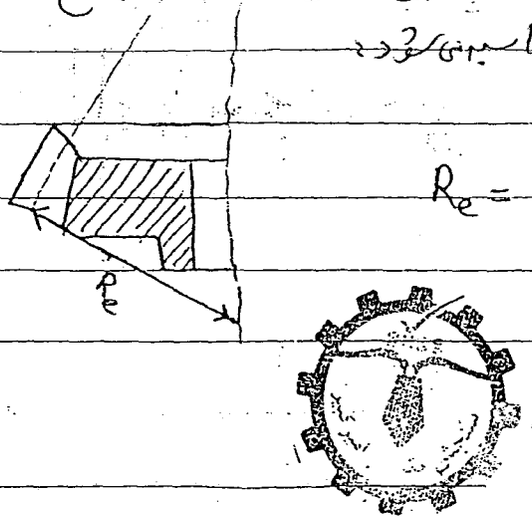
مقطع (دید از بالا) روی فرز قفل تمام به صورت گذر است:



$$tg\omega = \frac{\frac{P_{cL}}{4} - \frac{P_{cs}}{4}}{b} = \frac{\pi(m_L - m_s)}{4b}$$

در ابتدا که تیغ فرز را انتخاب می کنیم و قطعه را با اندازه زاویه فرق داخل اعراف داده ایم تیغه فرز قسمت ① را روی شکل بالا می تراشد با عمق متغیر سپس برای تراشیدن دیواره های ② و ③ باید دوبار قطعه را به چپ و راست منحرف کرد (بعد از اینکه دو بالا تمام شده است) تا تراش کامل شود.

برای انتخاب شماره تیغه فرز برای فرزکاری چرخ دنده حلزونی باید شماره تیغه فرز را با توجه به چرخ دنده معادل آن بدست آورد که شعاع این چرخ دنده معادل به صورت زیر محاسبه می شود:



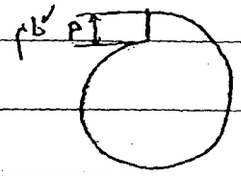
$$R_e = \frac{\frac{d_{p_L}}{2}}{\cos\alpha} \Rightarrow D_e = \frac{d_{p_L}}{\cos\alpha}$$

$$N_e = \frac{N}{\cos\alpha}$$

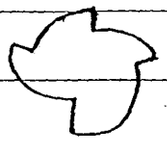
R-HOSSEINI.IR

CAM (بادامک) :

CAM (بادامک) وسیله‌ای است که حرکت دورانی را به حرکت خطی تبدیل می‌کند.
حرکت بادامک معمولاً حرکتهای دقیقی است.
در بادامک گام عبارتست از کاهش ارتفاع بردار از یک دور



بادامک با چرخ لاب ←

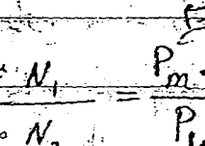


بادامک با چرخ لاب

بادامک‌های متحرک

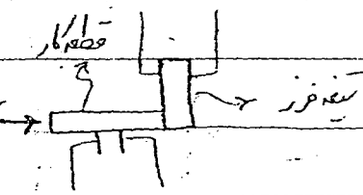
طرز ساخت بادامک بر روی فرز :

برای تراش بادامک با فرز باید ابتدا قطعه خام را به صورت دایره تراشید
و سپس قطعه دایره شکل را روی دستگاه فرز ببندیم. حال اگر به ازاء
یک دور کامل قطعه کار تیغه فرز به اندازه گام بادامک جلو یا پس رود
از یک دور قطعه کار قطعه دایره‌ای شکل به بادامک تبدیل می‌شود. (تیغه فرز ثابت است و تنها از حرکت تیغه فرز حرکت قطعه کار را)
این حرکت به یاتاقان‌هایی به قطعه کار منتقل می‌شود.



$$\frac{\text{محرک } N_1}{\text{متحرک } N_2} = \frac{P_m \cdot I}{P_W}$$

P_m ← گام پیچ دستگاه فرز (محور)
I ← نسبت دستگاه تقسیم
P_W ← گام بادامک



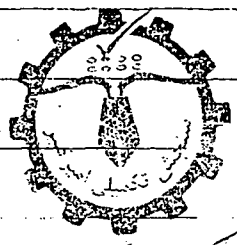
اگر طبق فرمول بالا عمل کردیم و برای یک گام بادامک نسبت $\frac{N_1}{N_2}$ را انتخاب کردیم یک گام انتخابی نزدیک گام اصلی
انتخاب می‌کنیم و طبق فرمول زیر محور فرز و قطعه کار را به اندازه α انحراف می‌دهیم تا گام اصلی (در عین
عملکرد دستگاه طبق گام انتخابی) روی قطعه کار بوجود آید.

$$\sin\alpha = \frac{\text{گام اصلی}}{\text{گام انتخابی}}$$

R-HOSSEINI.IR

چرخ حلزون و حلزون

- حلزون برای انتقال حرکت بین دو محور متقاطع و متنافر که زاویه آنها ۹۰° باشد به کار می‌رود.
- حلزون ممکن است یک راهه یا چند راهه باشد.
- حلزون با ترانس رفرنس ممکن است ساخته شود.
- مشخصات حلزون، مشخصات چرخ دنده حلزون است و باید با دقت برای آن برابر ۹۰° ایجاد شود.



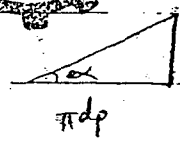
- مدول حلزون و چرخ حلزون یکسان است.

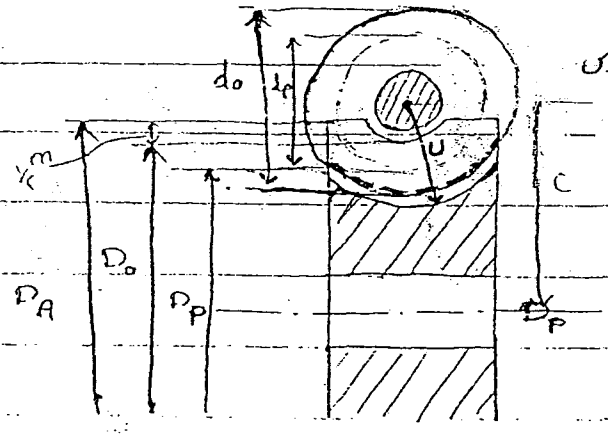
چون حلزون با چرخ حلزون درگیر می‌شود و چرخ حلزون باید قوس داشته باشد.

$L_w = \pi d_p \cdot \frac{\alpha}{360}$

$h = a + b = 2m + c$

ارتفاع سر دنده (ارتفاع پا دنده)





$U = \frac{d_p}{2} - m$ شعاع انحنای قوس

$C = \frac{d_p}{4} + \frac{D_p}{2}$

$D_A = D_o + m = d$

$D_o = D_p + 2m$

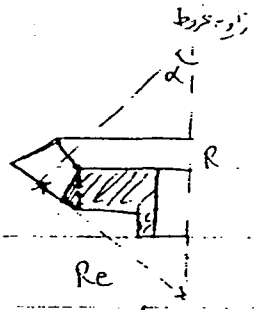
$D_p = N \cdot m$

$H = m + (m + c) = 2m + C$

۱- محاسبات لازم و مناسب چرخش انتگرالی

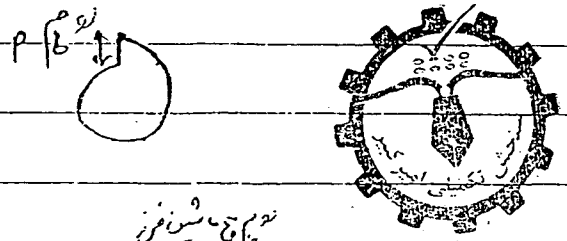
۲- برای بارداده به صورت عمودی باری دهم.

R=HOSSEINI.IR



$$Re = \frac{d_{PL}}{2 C_1 \alpha} \Rightarrow De = \frac{D_{PL}}{C_1 \alpha} \Rightarrow \boxed{N_e = \frac{N}{C_1 q}}$$

CAM : سیستمی است که حرکت دورانی را به حرکت خطی و یا حرکت نوسانی تبدیل می‌کند. مثل میل بادامک ماشین



طرز ساخت بادامک بروی ماشین فرز :

نوع چرخ ماشین فرز

N_1 چرخ دنده $= \frac{P_{W1} \cdot I}{P_W}$ سیستم تقسیم

N_2 چرخ دنده محرک

روش کار

اصلی عدد صحیح نوشته عدد بزرگتر نزدیک به آن را انتخاب می‌کنیم و همه قطعه کار را اندازه (α زاویه تقسیم) $\sin^{-1}$ اعشاری دهم کوچکتر از این کار جدول نوازی کنیم قطعه کار قرار گیرد.

زاویه تقسیم انتخابی

جلسه نوزدهم

مثال : یک پرانس که به ازای ۲۳۷٫۶ ، ۱٫۲۵ از زاویه تقسیم می‌کند این چرخ‌دنده دستگاه فرز تراشنده مقابل است که چرخ دنده‌های لازم و زاویه این پیچ دستگاه تقسیم را قرار داد

دستگاه تقسیم یک میز ماشین که دنده ۴۰ و ۱ دستگاه تقسیم دارد

P_W پیچ دستگاه $= \frac{360^\circ}{23^\circ 7' 6''} \times 1^\circ 25'$ ، $P_W = 2$ زاویه انتخابی

$$q = \sin^{-1}\left(\frac{P_W}{2}\right)$$

$$\frac{N_1 \text{ چرخ}}{N_2 \text{ محرک}} = \frac{1/4 \times 40}{P_W} = \frac{10}{P_W}$$

R-HOSSEINI.IR

سنگ زنی :

سنگ سنباده ابزاری است با دانه های ریز ... این دسته از دانه های ریز تشکیل شده به چسب خصوصی

مولکول شده و کریستال می شوند

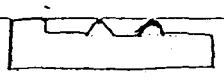
- عمل براده برداری بر سنگ در حد میکرومتر است

- عملیات سنگ زنی عموماً جهت پرداخت (کار نهایی) می باشد (بعد از تراشکاری یا فرزکاری)

- انواع سنگ زنی : ۱- سنگ زنی قطعات کار ۲- سنگ زنی ابزار

سنگ زنی خزشی (creep grinding) : سنگ زنی با سرعت و عمق بسیار کم سنگ بطور یکنواخت و در حال

دوران قطعه را طی می کند. این نوع سنگ زنی برای عمق های زیاد در حد چند میلیمتر است



عوامل دخیل در طرح یک سنگ سنباده :

۱- جنس ماده ساینده

۲- اندازه ذرات

۳- جنس اتصال ذرات دانه ها (نوع چسب)

۴- سختی سنگ سنباده

۵- ساختمان

۱- جنس ذرات باید بسیار سخت تر از فلزی باشد که می تراشیم مثل آلومینیوم ، برنج ، مس ، چدن ، فولاد ، آلیاژ آلومینیوم

کربید سیلیسیم ، الماس و کاربید بور سخت ترین مواد هستند که برای از بین بردن کلیه قطعات و ابزار کاربرد دارند این دو

دانه های تولید شده استفاده می شود ... CBN الماس

کربید سیلیسیم سخت تر از کربید آلومینیوم عمل شکننده است

۲- اندازه ذرات با توجه به سنگ سنباده مورد نیاز انتخاب می شود : اندازه ای است که دانه ها از بین می روند

R-HOSSEINI.IR

1	2	3	4	5	6
Abrasive type	Grain size	Grade	Structure	bond type	Manufacturer's record
A	36	L	5	V	23

1 — Sequence prefix: 51
Manufacturer's symbol indicating exact kind of abrasive (use optional)
A — اسید اکسیدآلومینیوم (برای فولاد)
C — کربور سیلیسیم (برای فلزات نرم)

2 — Grain size:
Coarse: 10 … 24 | medium: 30 … 60 | fine: 70 … 180 | very fine: 220 …

4 — Structure:
dense to open
1 … 8 (use optional)
9 … 15 etc

5 — bond type: V

6 — Manufacturer's record: 23

۳- درجه سختی

soft	medium	hard
ABCD	LMNOP	WXYZ

grade scale

۳- مقاومت کنده شدن دانه‌ها از جسم (سنگ) درجه سختی سنگ را بیان می‌دهد و با حروف A تا Z مشخص می‌شود.
حرف A برای خشن‌ترین و از A به Z سختی سنگ بیشتر می‌شود.
سختی دانه‌ها معمولاً نوع جسم بستگی دارد.
سنگ‌های نرم برای فلزات سخت و برعکس استفاده می‌شود. چون هنگام کار با سنگ سخت و نامرغوب سنگ باید قابلیت زودتر کنده شدن داشته باشد تا دانه‌های جدید از بستر بیرون بیایند و در غیر اینصورت سنگ پولیش می‌شود و سطح آن شل آسیب می‌شود و از حرارت می‌کند.

۴- فضاهای بین سنگ و جسم، ساختمان سنگ را تشکیل می‌دهد. هرچه فضای دانه‌ها بازتر باشد، تخلل آن بیشتر است و سنگ open است. در غیر اینصورت dense است. از ۱ تا ۱۵ درجه‌بندی شده و هرچه سنگ بازتر باشد برای فلزات نرمتر استفاده می‌شود، چون بدلیل عمق بیشتر فضاء دانه‌ها براده‌ها وجود دارد.

مثال: برای سنگ زنی خشن فولاد SAE 1045 نوع سنگ را چگونه تعیین کنیم.

A — 3: medium (J) — 5: نرم‌تر از V

2: خشن (۴۶ حبوب) — 4: medium (7) — 6:

A 46 J 7 V

R-HOSSEINI.IR

۵- نوع چسب : وینیل استات V - سنگ زن عمومی مثل جاقوتراشی

رزینوئیدها S - "

لاستیک RUBBER R - برای سنگ بازی (آدامس هاروداخل نیاشد)

لاستیک تقویت شده RF

رزین B - سنگ بازی

رزین تقویت شده BF

Shellac E - برای سنگ بازی

oxychloride O -

- انواع سنگ :

Straight	دیسکی	Recessed (one side)	
Cylinder	استوانه ای	Straight cup	
tapered		recessed (both sides)	
		flaring cup	
		dish	
		Saucer	

مثال : مهندسات سنگی برای پرداخت کاری سنگ فرز فولادی تنگستن استفاده می شود.

مستقیم : با استفاده از یک چشمی برای سنگ استفاده می شود

- برای تیز کردن سنگ از عقب استفاده می شود

- برای تیز کردن پرداخت کاری با سرعت کم تراشه باید

R-HOSSEINI.IR

پس از سنگ زنی سنگ مورد نظر توسط به بالا شستک آزاد می شود

برای بالا آوردن سنگ از چند سنگ استفاده می شود که هر کدام سنگ جای ثابت آویزان می شود که آن سنگ ثابت است

گیره ها:

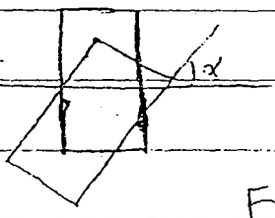
سنگ زنی گیره بین سه نظام و مرغک

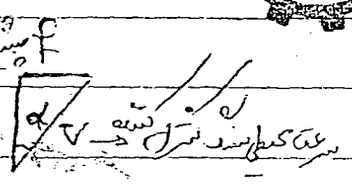
سنگ زنی گیره های مغناطیسی یا ولتوم

سنگ زنی centerless : در این سنگ زنی سنگ اصلی و سنگ کار فشار دهنده قطعه کار است.

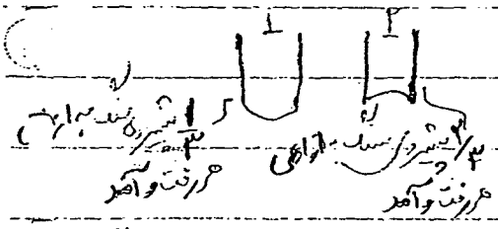
محور مرکز قطعه کار بالاتر از مرکز سنگ اصلی و سنگ کنترل کننده است.

برای پیشروی قطعه کار سنگ را کمی زاویه قرار می دهند





$F = V \sin\alpha$

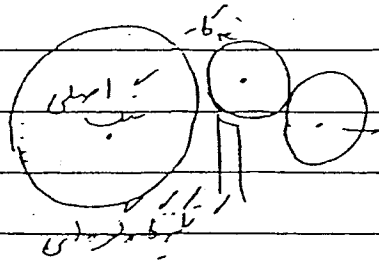


نکته تستی: ۲ بهتر از ۱ است

R-HOSSEINI.IR

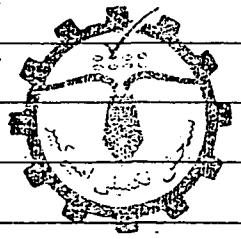
In The Name Of God

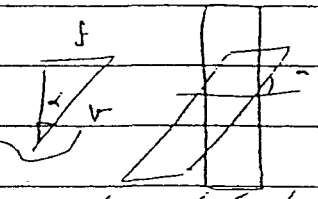
سنگ زنی بدون مرکز ، قطعات از بین دو سنگ عبور می کنند . centerless



باید مرکز قطعه کار از دو تا مرکز دیگر بالاتر باشد تا حتما گرده باشد (حاصل کار) .

ضمنا قطعه کار بام سرتاری کند .



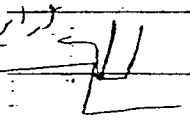


سرعت محیطی سنگ کنترل شده .

سرعت این سنگ را کنترل کنید ، که بتواند قطعه کار را حرکت دهد . در حقیقت باعث کار و پیشروی قطعه کار را تامین می کند .

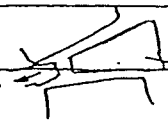
تذکر : اگر قطعه پله داشته باشد ، چون نمی تواند عبور کند باید به صورت محوری سنگ زد .

در این حالت

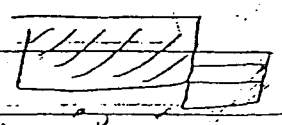


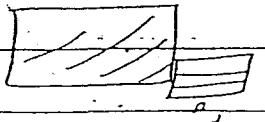
تذکر : گاه برای جلوگیری از انحناف باید از یک حاشیه از سنگ بهره گرفت .

تذکر : اگر قطعه مخروطی باشد باید دو تا سنگ اصلی و کنترل کننده با جهت مخروطی سنگ بچرخند . یعنی حتما باید جرم قطعه کار توجه کرد .



قطعه کار سنگ خورده و بیرون می آید .

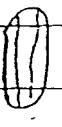




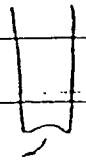
تذکر ***

۲ سنگ پیشروی (۲ از ای پرنت دایکس)

۱ سنگ پیشروی



سر لبه ای خورده می شود .



سر و سط پیشرو خورده می شود

که این باعث می شود که حرکت صحیح تری داشته باشد .

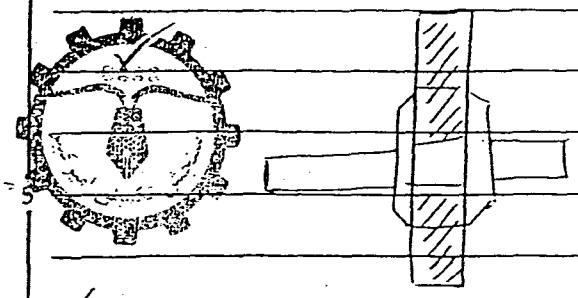
SARV

R-HOSSEINI.IR

R-HOSSEINI.IR

In The Name Of God

سوال: مشخصات تیغ تیغه ای را جهت پرداخت کاری تیغ فرز فولاد تندبر استفاده شود را بنویسید.



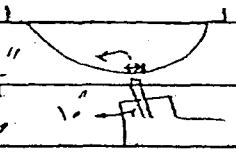
قسمت های مختلف یک تیغ

تذکر: تیغ خورده باید روی دستگاه بسته شود لذا است تیغ، ترک، لایم و یا یک جلوگیری زده و صدا در این حالت فرق دارد.

تذکر: جدل باید بالانس باشد هم باید بالانس دینامیکی باشد و هم تست استاتیکی!

حتما باید تست بالانس صورت پذیرد. به صورت زیر

بعد از بستن روی دستگاه با یک الماس یک لایه داری جدا از خود تیغ بالانس اولیه است که در حقیقت تیز کردن تیغ است لازم به ذکر است



حرارت های لازم است در تیغ تیز شود جدل برادره

لای پرزدار رفته و باعث کند شدن می شود

تایم یک علف می توان کار تیز کردن را صورت داد. جنس علف لر: ALCAN یا کاربایر

تذکر: تا خود تیغ یک الماس یا در بالا یا در پس دارد که برای تیز کردن از کار می رود.

تذکر: هنگام تیز کردن هر چه باردهی کمتر باشد تیز تر است و هر چه باردهی زیاد تر باشد خشن تر است

تذکر: چون ممکن است در لبه ها پیش چرخه شده باشد (ب) پس باید تیغ روی بالاترین نقطه کار کرد یعنی ✱ و تایم از صورت بالاترین نقطه باشد

چون اگر روی پایین ترین نقطه باشد به جنس رسیدن به قسمت بلند را تر باعث ایجاد می شود.

تذکر: rate حرکت الماس هر چه زیاد تر، تیغ تمیز خشن کاری نهایی می شود هر چه کم باشد، جنس کار

(پرداخت کاری) تیز می شود. ۰.۰۱ تا ۰.۰۵ باردهی

جنس کار.

تذکر: روان تایم باید استفاده شود.

SARV

R-HOSSEINI.IR

بعد از تراز کردن روی دستگاه بالانس استاتیکی می توانیم

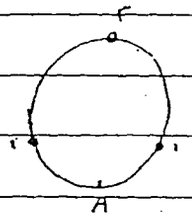
حال اگر بعد از چرخاندن، همیشه در یک نقطه قرار گرفت. یک خازده

و معنی اش، سنگین تر بودن نقطه مقابل است. لذا باید جایگزین

وزنه بصورت بر خلاف بالا یا سبک تر باشد. بالانس می کنیم که در این صورت حداکثر بار

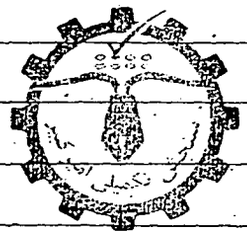
در یک جای خاص قرار می گیرد.

بالانس روی سیخ و ... اثر دارد و عدم آن روی لرزش تاثیر دارد و باعث خوردگی ماشین spindle



اگر بالانس برقرار نشد، از 2 بالانس خال

تشکیل می دهیم



مطابق نقطه A، وزنه A را قرار داده و بعد وزنه های اول را در 180° قرار می دهیم

تذکر: گیره سنگ باید از نوع تیز باشد یعنی کار روی آن قرار گیرد. مقاطعی است که الکترود سیلندر

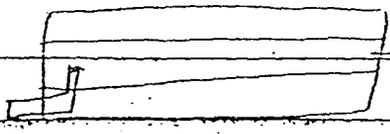
کاه (سنگی دارم)، معمولا باید سطح انتهای کار روی سیلندر باشد در غیر این صورت باید چندین قطعه

کنار کار گذاشت.

تذکر: کار سیستم خلا دارم که با خلا کردن مزاحم کار (کارهای نازک) باعث جمع شدن از کار می شود.

تذکر: یک سنگ دارم بین دو صفحه که بصورت عایق عمل می کند. اگر با دستگاه چرخانده و خارج کنیم،

مقاطعین می شود.



البته این در مورد سنگ دائم است

چون الکترونیکی سبک و ظریف

این کار صورت می گیرد.

تذکر: lapping سنگین و تفاوت تمیز، پولیش داده و بخیه زنی باعث پرداخت آینه ای می شود.

honing نمی کار بالا برای قطعات مورد

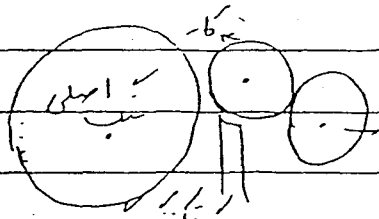
بر این دو نوع سنگ زده است

R-HOSSEINI.IR

In The Name Of God

اصول

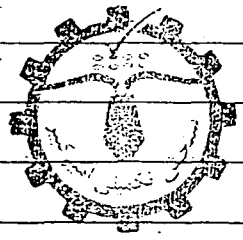
سنتر لس ، سنگ زنی بدون مرکز ، قطعات از بین دو سنگ عبور می کنند .

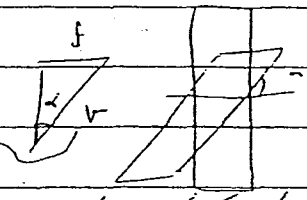


باید مرکز قطعه کار از دو تا مرکز تیغه بالاتر باشد

تا حتا کرده باشد (حاصل کار) .

حتما قطعه کار باید بسرعت کند .





سرعت محیطی سنگ تنظیم کننده .

سنگ تنظیم کننده می تواند قطعه کار را حرکت دهد در حقیقت باعث کار می شود

قطعه کار را ناصاف می کند .

تذکر : اگر قطعه لبه داشته باشد خوب نمی تواند عبور کند باید حتما بصورت عمودی سنگ زد

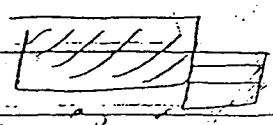
برای حاشیه

تذکر : گاه برای جلوگیری از افتادن باید از یک حاشیه از سنگ بهره گرفت .

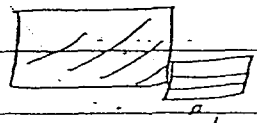
تذکر : اگر قطعه خروجی باشد باید دو تا سنگ اصلی و کنترل کننده با

بصورت خروجی از سنگ بگیرند . یعنی حتما باید از لزم قطعه کار توجه کرد .

قطعه کار سنگ خورده و بیرون آورده .



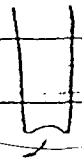
2 سنگ پیشروی (برای پرزنت دائمی)



1/3 سنگ پیشروی

تذکر ***

سر لبه ی خورده می شود .



و لبه ها سر خورده می شود

که این روش خیلی دقت خوبی دارد

SARV